

ПОСТРОЕНИЕ ПРИБЛИЖЕННОГО РАСПИСАНИЯ  
ДЛЯ СИСТЕМЫ ПОТОЧНОГО ТИПА

С.В.Севастьянов

## § 1. Формулировка результата

Система поточного типа определяется нами в соответствии с [1].

Имеется  $n$  требований, каждое из которых,  $j = 1, \dots, n$ , состоит из  $m$  последовательных операций  $\{O_1^j, \dots, O_m^j\}$ , выполняемых в этом порядке. Имеется также  $m$  типов приборов по  $\ell_\nu$  идентичных приборов  $\nu$ -го типа, причем операция  $O_\nu^j$ ,  $j = 1, \dots, n$ ;  $\nu = 1, \dots, m$ , может быть выполнена любым из приборов  $\nu$ -го типа. Известна длительность  $t_\nu^j$  каждой операции  $O_\nu^j$ . Как обычно, мы предполагаем непрерывность каждой операции, а также готовность всех приборов и наличие всех требований в нулевой момент времени. Требуется найти расписание  $S$  (т.е. указать моменты  $\{s_\nu^j\}$  начала всех операций  $\{O_\nu^j\}$ ) выполнения требований к наиболее раннему сроку:

$$T(S) = \max_{\nu, j} (s_\nu^j + t_\nu^j) \rightarrow \min_{\{s_\nu^j\}}.$$

Обозначим

$$H_\nu = \sum_{j=1}^n t_\nu^j / \ell_\nu; \quad H = \max_{\nu} H_\nu; \quad h = \max_{\nu, j} t_\nu^j; \quad M = \sum_{\nu=1}^m \ell_\nu.$$

Очевидно, величина  $H$  является нижней оценкой длины любого допустимого (и, в частности, оптимального) расписания:

$$H \leq T(S_{opt}).$$

В [2] для сформулированной задачи в случае

$$\ell_\nu \equiv \ell, \quad \forall \nu = 1, \dots, m \quad (1)$$

был построен алгоритм, находящий за  $O(n^2 m^2)$  операций приближенное расписание  $S$  с оценкой

$$T(S) \leq H + (m^2 + 0.06)h. \quad (2)$$

(Из результатов [3] следует, что величина 0,06 в этой формуле может быть заменена на 0,00023, а при  $m \leq 250$  - на ноль.) Затем в [4] мы анонси-

ровали возможность построения с трудоемкостью  $O(n^2 M^2)$  расписания  $S$ , длина которого не превосходит

$$T(S) \leq H + ((M-1)^2 + m) h. \quad (3)$$

При этом предполагалось использовать алгоритм, отличный от описанного в [2], поскольку последний существенно использует свойство (1). Однако значительная разница между оценками (2) и (3), имеющая место даже при незначительных нарушениях условия (1), наводила на мысль, что по порядку близкая к (2) оценка должна иметь место и в общем случае для произвольных значений величин  $\{\ell_v\}$ . Доказываемая ниже теорема подтверждает это предположение. Более того, новый алгоритм для произвольных  $\{\ell_v\}$  гарантирует лучшую, по сравнению с (2), оценку погрешности. Эта оценка улучшается при возрастании значений  $\ell_v$ , становясь, например, при  $\ell_v \equiv m$  линейной от  $m$ , о чем указывается в замечании.

**Т е о р е м а.** Для описанной выше системы поточного типа с трудоемкостью  $O(n^2 m^2)$  может быть построено расписание  $S$  с оценкой

$$T(S) \leq H + (m^2 - 1) h. \quad (4)$$

## § 2. Алгоритм

Расписание  $S$  строится алгоритмом, состоящим из трех шагов.

**Шаг 1.** Определим векторы

$$\{d_j = (d_j(1), \dots, d_j(m)), j = 1, \dots, n\},$$

где  $d_j(v) = t_v^j / \ell_v, \forall j, v,$

$$\{b_j = (b_j(1), \dots, b_j(m-1)), j = 1, \dots, n\},$$

где  $b_j(v) = d_j(v) - d_j(m), \forall j, v,$

$$D = \sum_{j=1}^n d_j, \quad B = \sum_{j=1}^n B_j.$$

Пусть  $\hat{B} = \text{conv}\{b_1, \dots, b_n\}$ . Поскольку для любого вектора  $b_j$  и любых двух координат  $v_1, v_2$  выполнено  $b_j(v_1) - b_j(v_2) = d_j(v_1) - d_j(v_2) = h/\ell_{v_1}$  (в том числе при  $v_2 = m$ , полагая  $b_j(m) = 0$ ), то аналогичное неравенство имеет место для любого вектора  $c \in \hat{B}$ :

$$c(v_1) - c(v_2) \leq h/\ell_{v_1}, \forall v_1, v_2 = 1, \dots, m, \forall c \in \hat{B}, (c(m) = 0). \quad (5)$$

Используя теорему 1.1 из [3], с трудоемкостью  $O(n^2 m^2)$  операций найдем такую перестановку  $\pi = (\pi_1, \dots, \pi_n)$  чисел  $\{1, 2, \dots, n\}$ , что

$$b_{\pi}^{\kappa} - \frac{\kappa - (m-1)}{n} B \in (m-1) \hat{B}, \quad \forall \kappa = 1, \dots, n, \quad (6)$$

где

$$b_{\pi}^{\kappa} \doteq \sum_{j=1}^{\kappa} b_{\pi_j}.$$

Для упрощения выкладок будем считать, что требования занумерованы согласно перестановке  $\pi$ , т.е.  $\pi = (1, 2, \dots, n)$ . Индекс  $\pi$  для выражений  $b_{\pi}^{\kappa}$  будем опускать.

**Шаг 2.** Для каждого  $\nu = 1, \dots, m$  операции  $O_{\nu}^1, \dots, O_{\nu}^n$  распределим в этом порядке по  $\ell_{\nu}$  приборам  $\nu$ -го типа, используя простое правило: очередную из этого списка операцию  $O_{\nu}^j$  длительности  $t_{\nu}^j$  распределяем на наименее загруженный прибор  $\nu$ -го типа. Храня информацию о текущей загруженности приборов  $\nu$ -го типа в виде двоичного  $\ell_{\nu}$ -вершинного дерева, веса вершин которого убывают по любой цепочке, идущей из корня, мы сможем реализовать шаг 2 с трудоемкостью

$$O\left(n \sum_{\nu=1}^m \log_2 \ell_{\nu}\right) \leq O(nm \log M) \leq O(nm \log(nm)),$$

что не превосходит трудоемкости шага 1.

Определим векторы  $\{a_j = (a_j(1), \dots, a_j(M)), j = 1, \dots, n\}$ , характеризующие загруженность каждого из  $M$  приборов требованием  $j$ , т.е.  $a_j(i) = t_{\nu}^j$ , если в результате шага 2 операция  $O_{\nu}^j$  распределена на прибор  $i$  ( $\nu$ -го типа), и  $a_j(i) = 0$ , - если никакая операция требования  $j$  не выполняется прибором  $i$ .

Положим

$$a^{\kappa} = \sum_{j=1}^{\kappa} a_j, \quad \kappa = 1, \dots, n; \quad A = a^n.$$

Тогда  $\forall \kappa = 1, \dots, n$ ,  $\forall \nu = 1, \dots, m$ , и для любого прибора  $i$   $\nu$ -го типа справедливы неравенства

$$d^{\kappa}(\nu) - \frac{\ell_{\nu} - 1}{\ell_{\nu}} h \leq a^{\kappa}(i) \leq d^{\kappa}(\nu) + \frac{\ell_{\nu} - 1}{\ell_{\nu}} h. \quad (7)$$

Они легко вытекают из того свойства, что после распределения операций  $\{O_{\nu}^1, \dots, O_{\nu}^{\kappa}\}$  (суммарной длительности  $d^{\kappa}(\nu) \ell_{\nu}$ ) по приборам  $\nu$ -го типа разница в загруженности любых двух из этих приборов не превосходит  $h$ .

**Шаг 3.** Заставим каждый прибор выполнять распределенные на него операции согласно перестановке  $\pi = (1, 2, \dots, n)$ . Это позволит нам построить сеть  $P$ , задающую технологию выполнения всего множества операций. Каждую

операцию  $0_v^j$  представим в  $P$  вершиной веса  $t_v^j$ , причем операции прибора  $i$  составят  $i$ -й горизонтальный ряд вершин. Эти вершины соединим между собой цепочкой дуг, задающих порядок выполнения операций  $i$ -м прибором (всего, очевидно, в сети  $P$  будет  $mn - M$  "горизонтальных" дуг). Порядок выполнения операций каждого из  $n$  требований зададим "вертикальными" дугами вида  $(0_v^j, 0_{v+1}^j)$ , т.е. каждая "вертикальная" дуга переводит нас из горизонтального ряда  $v$ -го типа в ряд  $(v+1)$ -го типа. Всего в  $P$  имеем  $(m-1)n$  таких дуг. Веса всех дуг нулевые.

Таким образом, сеть  $P$  содержит  $O(mn)$  дуг.

Для исходного множества операций находим расписание  $S = \{s_v^j\}$ , в котором каждый момент  $s_v^j$  вычисляется как наиболее ранний момент начала операции  $0_v^j$  в сети  $P$ . Трудоемкость этой процедуры, линейная от числа дуг, не превосходит  $O(mn)$ .

Алгоритм описан полностью.

Сложив оценки трудоемкости шагов алгоритма, убеждаемся в справедливости общей оценки трудоемкости, декларируемой в теореме. Для завершения доказательства теоремы остается доказать оценку (4) для построенного на третьем шаге алгоритма расписания  $S$ .

Заметим, что полученное расписание может не удовлетворять свойству "плотности" (когда не допускается простоя прибора, если есть требование, которое он может обслужить; имеем в виду, что операция, распределенная на шаге 2 на какой-то прибор, могла бы быть выполнена каким-то другим прибором этого типа).

### § 3. Доказательство оценки (4)

Очевидно, длина  $T(S)$  полученного расписания равна длине критического пути в сети  $P$ . Всякий такой путь состоит из  $m-1$  "вертикальных" дуг, соответствующих каким-то требованиям  $k_1, k_2, \dots, k_{m-1}$ , ( $1 \leq k_1 \leq k_2 \leq \dots \leq k_{m-1} \leq n$ ), и из  $m$  "горизонтальных" цепей, соответствующих приборам  $i_1, i_2, \dots, i_m$  (причем  $i_v$  является прибором  $v$ -го типа). Таким образом, длина критического пути выражается формулой:

$$T(S) = \max_{\{k_v\}, \{i_v\}} \left( \sum_{j=1}^{k_1} a_j(i_1) + \sum_{j=k_1}^{k_2} a_j(i_2) + \dots + \sum_{j=k_{m-1}}^n a_j(i_m) \right). \quad (8)$$

Далее предполагаем, что  $\{k_v\}$ ,  $\{i_v\}$  - как раз те значения, на которых в формуле (8) достигается максимум. Тогда, используя оценки (7), получаем:

$$T(S) = \sum_{j=1}^{k_1} a_j(i_1) + \sum_{j=k_1+1}^{k_2} a_j(i_2) + \dots + \sum_{j=k_{m-1}+1}^n a_j(i_m) + \sum_{i=1}^{m-1} a_{k_v}(i_{v+1}) \leq$$

$$\begin{aligned}
&\leq \sum_{\nu=1}^{m-1} (a^{k_\nu}(i_\nu) - a^{k_\nu}(i_{\nu+1})) + A(i_m) + (m-1)h \leq \\
&\leq (m-1)h + A(i_m) + \sum_{\nu=1}^{m-1} (d^{k_\nu}(\nu) - d^{k_\nu}(\nu+1) + \frac{\ell_\nu - 1}{\ell_\nu} h + \frac{\ell_{\nu+1} - 1}{\ell_{\nu+1}} h) = \\
&= (m-1)h + A(i_m) + 2h(m-1) - h \left( 2 \sum_{\nu=1}^m \frac{1}{\ell_\nu} - \frac{1}{\ell_1} - \frac{1}{\ell_m} \right) + \\
&+ \sum_{\nu=1}^{m-1} (b^{k_\nu}(\nu) - b^{k_\nu}(\nu+1)). \tag{9}
\end{aligned}$$

Обозначив  $\lambda_\nu = \frac{k_\nu - (m-1)}{n}$ ,  $c_\nu = b^{k_\nu} - \lambda_\nu$ , из (6) и (5) имеем:

$$\begin{aligned}
&\sum_{\nu=1}^{m-1} (b^{k_\nu}(\nu) - b^{k_\nu}(\nu+1)) = \\
&= \sum_{\nu=1}^{m-1} \lambda_\nu (B(\nu) - B(\nu+1)) + \sum_{\nu=1}^{m-1} (c_\nu(\nu) - c_\nu(\nu+1)) \leq \\
&\leq \sum_{\nu=1}^{m-1} \lambda_\nu (D(\nu) - D(\nu+1)) + (m-1)h \sum_{\nu=1}^{m-1} \frac{1}{\ell_\nu} = \\
&= (m-1)h \sum_{\nu=1}^{m-1} \frac{1}{\ell_\nu} - D(m) - \frac{m-1}{n} (D(1) - D(m)) + \\
&+ \left[ \left( 1 - \frac{k_{m-1}}{n} \right) D(m) + \frac{k_{m-1} - k_{m-2}}{n} D(m-1) + \dots + \frac{k_1}{n} D(1) \right]. \tag{10}
\end{aligned}$$

Замечая, что внутри квадратных скобок все коэффициенты при величинах  $D(\nu)$  неотрицательны и их сумма равна 1, имеем там выпуклую комбинацию значений  $\{D(1), \dots, D(m)\}$ , которая не превосходит  $\max_{\nu} D(\nu) = H$ . Таким образом, из (9), (10) и (7) (при  $K = n$ ,  $\nu = m$ ) получаем:

$$T(S) \leq (m-1)h + 2h(m-1) - h \left( 2 \sum_{\nu=1}^m \frac{1}{\ell_\nu} - \frac{1}{\ell_1} - \frac{1}{\ell_m} \right) + A(i_m) - D(m) +$$

$$\begin{aligned}
& + (m-1)h \sum_{\nu=1}^{m-1} \frac{1}{\ell_{\nu}} + \frac{m-1}{n} \cdot (D(m) - D(1)) + H \leq H + \frac{\ell_{m-1}}{\ell_m} h + \\
& + (3m-3)h + \frac{m-1}{n} D(m) + (m-3)h \sum_{\nu=1}^{m-1} \frac{1}{\ell_{\nu}} + h \left( \frac{1}{\ell_1} - \frac{1}{\ell_m} \right) \leq \\
& \leq H + (3m-2)h + \frac{h}{\ell_1} + (m-3)h \sum_{\nu=1}^m \frac{1}{\ell_{\nu}}. \quad (11)
\end{aligned}$$

Величина в правой части (11) достигает своего максимума при  $\ell_{\nu} \equiv 1$ , откуда и получаем оценку (4).

Теорема доказана.

Замечаем, что величина в правой части (11) уменьшается с ростом величин  $\{\ell_{\nu}\}$ . В частности, имеет место

**З а м е ч а н и е.** При  $\ell_{\nu} \equiv m$  наш алгоритм дает расписание с оценкой

$$T(S) \leq H \left( 4m - 5 + \frac{1}{m} \right) h,$$

на порядок лучшей оценок точности известных алгоритмов для задачи *flow shop* (т.е. системы поточного типа без альтернативности приборов).

Поступила в ред.-изд. отдел

26 ноября 1990 г.

#### Л и т е р а т у р а

1. Танаев В.С., Сотсков Ю.Н., Струсевич В.А. Теория расписаний. Много-стадийные системы. - М.: Наука. - 1989. - 328 с.
2. Севастьянов С.В. Некоторые обобщения задачи Джонсона // Целочисленные экстремальные задачи (Управляемые системы). - 1981. - Вып. 21. - С. 45-61.
3. Севастьянов С.В. Геометрия в теории расписаний // Модели и методы оптимизации / Труды ИМ, т. 10. - Новосибирск: Наука. - 1988. - С. 226-261.
4. Севастьянов С.В. Алгоритм с оценкой для задачи с маршрутами деталей произвольного вида и альтернативными исполнителями // Кибернетика. - 1986, № 6. - С. 74-79.