

КУСОЧНО-АФФИННАЯ СИСТЕМА С СЕПАРАТРИСОЙ,  
ИДУЩЕЙ ИЗ СЕДЛА В СЕДЛО

Ю.И.Г и л ь д е р м а н (Новосибирск)

Рассматриваются непрерывные кусочно-аффинные динамические системы, определенные в [1]. В [2] было показано, что какой бы ни была локальная топологическая структура сложной точки покоя с конечным числом особых траекторий, существует непрерывная кусочно-аффинная система, обладающая этой структурой. Таким образом, существуют непрерывные кусочно-аффинные системы с любой негрубой точкой покоя.

В настоящей заметке строится пример кусочно-аффинной системы, все точки покоя которой просты, а структурная неустойчивость проявляется в наличии сепаратрисы, идущей из седла в седло.

Итак, рассмотрим область  $U = \{X \in R^2 \mid \beta_1 X \geq h_1, \beta_2 X \leq h_2\}$ ,  $h_1 > 0, h_2 < 0$ , и смежные с ней области  $U_1$  и  $U_2$  с границами  $T_1 = U \cap U_1 = \{X \in R^2 \mid \beta_1 X = h_1, \beta_2 X \leq h_2\}$  и  $T_2 = U \cap U_2 = \{X \in R^2 \mid \beta_1 X \geq h_1, \beta_2 X = h_2\}$ . Границы областей  $U_i$  с другими областями мы определим позже. В объединении  $U_1 \cup U \cup U_2$  построим кусочно-аффинную непрерывную систему

$$\dot{X} = F(X), \quad (1)$$

так, чтобы в областях  $U_i$  содержалось по одному седлу и чтобы эти седла соединялись сепаратрисой, проходящей через  $U$ .

Положим  $F(X) = AX$ ,  $A = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2)$  при  $X \in U$ . Выбор знаков  $h_i$  гарантирует отсутствие точки покоя в  $U$ , так как  $0 \notin U$ . В областях  $U_i$  система (1) имеет своими компонентами системы (см. [1])

$$\dot{X} = (A + \alpha_i \beta_i)X - \alpha_i h_i. \quad (2)$$

Обозначим через  $\mu_{ik}$ ,  $i, k = 1, 2$ , собственные числа матриц  $A + \alpha_i \beta_i$ . Потребуем, чтобы точки покоя  $X_i^0$  систем (2) были седлами. Это означает, что

$$|A + \alpha_i \beta_i| = \lambda_1 \lambda_2 + \lambda_1 \alpha_{i2} \beta_{i2} + \lambda_2 \alpha_{i1} \beta_{i1} = \mu_{i1} \mu_{i2} < 0. \quad (3)$$

Кроме того, потребуем; чтобы эти точки принадлежали соответствующим областям  $U_i$ . Для этого необходимо, чтобы

$$\beta_1 X_1^0 < h_1, \quad \beta_2 X_2^0 > h_2. \quad (4)$$

Для точек  $X_i^0$  имеем

$$X_i^0 = h_i (A + \alpha_i \beta_i)^{-1} \alpha_i = \begin{pmatrix} \alpha_{i1} & \lambda_2 \\ \alpha_{i2} & \lambda_1 \end{pmatrix} \frac{h_i}{\mu_{i1} \mu_{i2}}.$$

Отсюда и из (3) следует, что неравенства (4) эквивалентны неравенствам

$$\lambda_1 \lambda_2 \mu_{i1} \mu_{i2} > 0, \quad i=1, 2, \quad (5)$$

т.е. в силу (3) неравенству  $\lambda_1 \lambda_2 < 0$ . Предполагая это неравенство выполненным, можем положить, не нарушая фазовой картины, что

$$\mu_{i1} \mu_{i2} = \lambda_1 \lambda_2 = -1, \quad i=1, 2. \quad (6)$$

Теперь построим границы областей  $U_i$ , отличные от  $\Gamma_i$ . Чтобы упростить дело, будем считать, что эти границы так же, как и  $\Gamma_i$ , являются лучами, выходящими из  $\tilde{X}$  - точки пересечения  $\Gamma_1$  и  $\Gamma_2$ . Положение этих лучей достаточно произвольно, но чтобы точки  $X_i^0$  принадлежали соответствующим областям  $U_i$ , необходимо (и достаточно), чтобы существовал некоторый луч  $\Gamma$ , лежащий между  $\Gamma_1$  и  $\Gamma_2$  и разделяющий точки  $X_i^0$ , т.е. чтобы существовали  $y_1 > 0$  и  $y_2 > 0$  такие, что

$$y = y_1 \beta_1 + y_2 \beta_2 \quad \text{и} \quad y(X_1^0 - \tilde{X}) < 0, \quad y(X_2^0 - \tilde{X}) > 0. \quad (7)$$

Рассмотрим теперь траекторию, соединяющую точки  $X_i^0$ . Эта траектория должна включать в себя отрезки сепаратрис точек  $X_i^0$ . Для этого, очевидно, необходимо, чтобы собственные числа, соответствующие этим сепаратрисам, например  $\mu_{11}$  и  $\mu_{21}$ , были бы разных знаков. Пусть, для определенности,  $\mu_{11} > 0$  и  $\mu_{21} < 0$ . Собственные векторы этих чисел имеют вид

$$Q_i = \left( \frac{\alpha_{i1}}{\lambda_1 - \mu_{i1}}, \frac{\alpha_{i2}}{\lambda_2 - \mu_{i1}} \right)^*.$$

(Мы полагаем  $\lambda_j \neq \mu_{ik}$  при всех  $i, j, k = 1, 2$ .) Обозначим  $X_i^1$  точки пересечения прямых, проходящих через  $X_i^0$  параллельно векторам  $Q_i$ , с прямыми  $\beta_i X = h_i$ . Чтобы эти точки лежали на границах  $\Gamma_i$ , потребуем выполнения неравенств

$$\beta_2 X_1^1 < h_2 \quad \text{и} \quad \beta_1 X_2^1 > h_1. \quad (8)$$

Требуемая траектория системы (1), идущая из седла в седло, будет построена, если ее крайние участки  $X_1^0 X_1^1$  и  $X_2^0 X_2^1$  удастся соединить траекторией системы  $\dot{X} = AX$ , лежащей в области  $U$ , т.е. если найдется такое  $t > 0$ , что

$$X_2^1 = \text{diag} (e^{\lambda_1 t}, e^{\lambda_2 t}) X_1^1. \quad (9)$$

Итак, мы получим требуемую фазовую картину, если при условии (6) ( $\mu_{11} > 0, \mu_{21} < 0$ ) найдутся такие  $t > 0, y_1, y_2 > 0$ , что выполняются условия (7)-(9).

Пользуясь равенством [3],

$$\beta_{ik} \alpha_{ik} = (-1)^{k-1} \frac{(\lambda_k - \mu_{i1})(\lambda_k - \mu_{i2})}{\lambda_2 - \lambda_1}; \quad i, k = 1, 2. \quad (10)$$

и полагая для простоты  $\lambda_1 = -\lambda_2 = 1$ ,  $\beta_1 = (1, b_1)$ ,

$$\beta_2 = (1, -b_2), \quad b_i > 0, \quad \mu_1 = \mu_{11} = -\frac{1}{\mu_{12}}, \quad \mu_2 = \mu_{21} = -\frac{1}{\mu_{22}},$$

будем иметь

$$\alpha_{11} = \frac{\mu_1^2 - 1}{2\mu_1}, \quad \alpha_{12} = \frac{\mu_1^2 - 1}{2b_1\mu_1}, \quad \alpha_{21} = \frac{\mu_2^2 - 1}{2\mu_2}, \quad \alpha_{22} = -\frac{\mu_2^2 - 1}{2b_2\mu_2}, \quad (1.1)$$

$$X_1^0 = \frac{(\mu_1^2 - 1)h_1}{2\mu_1} (1, -b_1^{-1})^*, \quad X_2^0 = \frac{(\mu_2^2 - 1)h_2}{2\mu_2} (1, b_2^{-1})^*,$$

$$\tilde{X} = \left( \frac{b_2 h_1 + b_1 h_2}{b_1 + b_2}, \frac{h_1 - h_2}{b_1 + b_2} \right)^*$$

наконец,

$$X_1^1 = \frac{h_1}{2} \left( 1 + \mu_1, \frac{1 - \mu_1}{b_1} \right)^* \quad \text{и} \quad X_2^1 = \frac{h_2}{2} \left( 1 + \mu_2, -\frac{1 - \mu_2}{b_2} \right)^*.$$

С этими значениями неравенства (7) и (8) примут вид:

$$\frac{h_1 \gamma_2}{2b_1 \mu_1} (1 - \mu_1^2) > -\frac{\gamma_1 h_1 + \gamma_2 h_2}{b_2 + b_1} > \frac{h_2 \gamma_1}{2b_2 \mu_2} (1 - \mu_2^2), \quad (12)$$

$$\mu_1 \left( 1 + \frac{b_2}{b_1} \right) + \left( 1 - \frac{b_2}{b_1} \right) < \frac{2h_2}{h_1}, \quad (13)$$

$$\mu_2 \left( 1 + \frac{b_1}{b_2} \right) + \left( 1 - \frac{b_1}{b_2} \right) < \frac{2h_1}{h_2}, \quad (14)$$

а равенство (9) может быть записано в форме:

$$h_2 (1 + \mu_2) = e^t h_1 (1 + \mu_1),$$

$$-\frac{h_2}{b_2} (1 - \mu_2) = e^{-t} \frac{h_1}{b_1} (1 - \mu_1), \quad t > 0.$$

Исключая из последних равенств  $t$ , получаем

$$\frac{h_2}{h_1} (1 - \mu_2^2) = -\frac{b_2 h_1}{b_1 h_2} (1 - \mu_1^2). \quad (15)$$

Учитывая, что  $t > 0$ , будем, кроме того, иметь

$$\frac{h_2 (1 + \mu_2)}{h_1 (1 + \mu_1)} > 1. \quad (16)$$

Таким образом, мы должны найти такие значения  $\mu_1 > 0$ ,  $\mu_2 < 0$ ,  $h_1 > 0$ ,  $h_2 < 0$ ,  $\gamma_i > 0$ ,  $\delta_i > 0$ , при которых выполняются равенство (15) и неравенства (12)-(14) и (16).

Покажем, что при некотором выборе  $\gamma_i$ ,  $h_i$  и  $\delta_i$  неравенства (12)-(14) следуют из (15), (16) и неравенств  $\mu_1 > 0$ ,  $\mu_2 < 0$ . Для этого обозначим  $-\frac{h_2}{h_1} = k$  и  $\frac{b_1}{b_2} = \delta$ . При этом условия (15), (16) примут вид:

$$\frac{\mu_1^2}{\delta h^2} + \mu_2^2 = 1 + \frac{1}{\delta h^2}, \quad (17)$$

$$k \mu_2 < -\mu_1 - 1 - k. \quad (18)$$

Множество точек эллипса (17), лежащих ниже прямой

$$k \mu_2 = -\mu_1 - 1 - k \quad (19)$$

в квадранте  $\mu_1 > 0$ ,  $\mu_2 < 0$ , будет непустым, если точка пересечения этой прямой с осью  $\mu_2$  будет выше нижней точки эллипса,

т.е. если

$$\frac{1+k}{h} < \sqrt{1 + \frac{1}{\delta h^2}}.$$

Последнее неравенство равносильно условию

$$b < \frac{1}{2h+1}. \quad (20)$$

Таким образом, при выполнении условия (20) в квадранте  $\mu_1 > 0$ ,  $\mu_2 < 0$  имеется дуга  $L$  эллипса (17), лежащая ниже прямой (19). Другими словами, при выполнении этого условия оказываются совместными неравенства  $\mu_1 > 0$ ,  $\mu_2 < 0$ , (18) и равенство (17).

Найдем теперь точки пересечения эллипса (17) с прямой (19).

Одна из них имеет координаты  $(-1, -1)$ , а другая —

$$\left( \frac{-2bh+1-b}{1+b}, \frac{-2h^{-1}-1+b}{1+b} \right)$$

при выполнении (20) лежит в ортанте  $\mu_1 > 0$ ,  $\mu_2 < 0$ . Отсюда непосредственно следует, что, во-первых, точка  $(\mu_1, \mu_2)$ , лежащая на дуге  $L$ , удовлетворяет неравенствам (13) и (14), а, во-вторых, для координат этой точки выполняются неравенства  $\mu_1 < 1$ ,  $\mu_2 < -1$ .

Легко видеть, что при выполнении последних неравенств величина, стоящая слева в (12), положительная, а справа — отрицательная. Поэтому если при заданных  $h_i$  мы укажем  $y_i > 0$  так, что

$$y_1 h_1 + y_2 h_2 = 0, \quad (21)$$

то и неравенство (12) будет выполнено.

Итак, выбираем  $h_1 > 0$ ,  $h_2 < 0$ ,  $b_i > 0$  так, чтобы выполнялось условие (20). Затем указываем  $y_i > 0$ , для которых справедливо (21). При этом в квадранте  $\mu_1 > 0$ ,  $\mu_2 < 0$  существует множество — дуга  $L$  эллипса (17), для всех точек которого выполняются равенство (15), неравенства (12)–(14) и (16). С этими значениями

$\mu_1$  и  $\mu_2$  непрерывная кусочно-аффинная система, параметры которой восстанавливаются по формулам (11), имеет конечное число простых

точек покоя и сепаратрису, идущую из седла в седло.

В заключение заметим, что поставленную задачу нельзя было бы решить, ограничившись двухкомпонентной или трехкомпонентной системой с равными векторами  $\beta_1, \beta_2$ .

#### Л и т е р а т у р а

1. Г и л ь д е р м а н Ю.И. О предельных циклах кусочно-аффинных систем. - "Докл. АН СССР", 1976, т.230, № 3, с.512-515.
2. Г и л ь д е р м а н Ю.И. Динамические системы на плоскости с непрерывными правыми частями, линейными в углах. - "Сиб. мат. журн.", 1972, т.13, № 1, с.163-173.
3. Г и л ь д е р м а н Ю.И. О динамических системах, линейных в конусах. - "Сиб. мат. журн.", 1974, т.15, № 5, с.1021-1035.