

УДК 519.8

ОПТИМИЗАЦИЯ ЛИНЕЙНОГО СТОХАСТИЧЕСКОГО РАСКРОЯ
ПО КРИТЕРИЮ СТОИМОСТИ

Э.А.Мухачева, И.А.Соломещ, Н.И.Соломещ

Различные задачи рационального раскроя на линейные и прямоугольные заготовки рассмотрены в [1]. В качестве основного критерия оптимальности там принимаются величины, характеризующие суммарные затраты материала. В рассматриваемой в [2] задаче стохастического раскроя минимизируется математическое ожидание (м.о.) суммарной длины расходуемых полос. В практике раскроя встречаются ситуации, когда интерес представляют не только готовые заготовки, но и оставшиеся после их получения деловые остатки. При этом каждый кусок материала и делового остатка имеет определенную стоимость. Тогда в качестве критерия оптимальности принимается стоимость затрачиваемого на комплект материала, представляющая собой суммарную стоимость затраченных полос за вычетом стоимости деловых остатков.

В работе рассматривается следующая ситуация.

ЗАДАЧА P. В условиях единичного производства комплект заготовок*) заданных длин $d_i, i = \overline{1, n}$, необходимо получить из полос случайной длины $d, d_{\min} \leq d \leq d_{\max}, \max d_i < d_{\min}$. Известны дискретный закон $(p_j, d_j), j = \overline{1, N}$, распределения длин полос, стоимость $x(d)$ полосы длины d и стоимость $c(l)$ сдаваемого в отход остатка длины l .

Процесс раскроя рабочей полосы состоит из идентичных шагов, на каждом из которых выполняются следующие действия:

*) В комплекте могут быть заготовки одинаковых длин.

- выбирается альтернатива: продолжить раскрой полосы или сдать ее в отход и заказать новую полосу;
- определяется номер очередной отрезаемой заготовки из текущего набора;
- отрезается заготовка.

Первые два действия определяют стратегию резки. Необходимо определить оптимальную стратегию, при которой м.о. затрачиваемых на комплект средств будет минимальным.

В работе рассмотрены альтернативные технологические условия: полосу длиной $l > d_{кр}$ ($d_{кр} \leq d_{min}$) сдать в отход не разрешается; полосу длиной $l \leq d_{max}$ можно сдать в отход.

Пусть заготовки естественно перенумерованы, т.е. длина i -й заготовки равна d_i . Обозначим через $K_{нач} = \{1, \dots, n\}$ множество номеров требуемых заготовок, $K_0 = \emptyset$, $K \subset K_{нач}$. При решении поставленной задачи применяется метод, использующий прием динамического программирования, сходный с описанным в [2]. Для реализации его строится таблица, строки которой соответствуют всевозможным длинам l р.п., а столбцы - всевозможным комбинациям K номеров заготовок. В клетке $(l; K)$ указывается м.о. затрат на комплект K при длине l рабочей полосы и содержится либо номер отрезаемой в ситуации (l, K) заготовки, либо указание о сдаче р.п. в отход. Для заполнения таблицы используются соответствующие рекуррентные соотношения.

Для технологических условий $t=1, 2$ при длине l рабочей полосы и наборе K введем следующие обозначения: $M_t(l, K)$ - м.о. затрат на нарезку набора K при использовании оптимальной стратегии для рабочей полосы l ; $M_t^{[0]}(l, K)$ - то же при условии, что от р.п. отрезается хотя бы одна заготовка; $M_t^{[2]}(l, K)$ - при условии, что р.п. сдается в отход.

Пусть $t = 1$. Тогда справедливы следующие рекуррентные соотношения.

Если $l < \min_{i \in K} d_i$, то

$$M_i(l, K) = \sum_{j=1}^n [p_j \cdot M_1(d_j; K) + z(d_j)] - c(l),$$

причем в клетке (l, κ) дается указание о сдаче р.п. в отход.

Если $\min_{ij \in \kappa} d_{ij} \leq l \leq d_{\kappa p}$, то

$$M_1(l, \kappa) = \min(M_1^{[1]}(l; \kappa); M_1^{[2]}(l; \kappa)),$$

где

$$M_1^{[1]}(l, \kappa) = \min_{\{ij \in \kappa: d_{ij} \leq l\}} M_1(l - d_{ij}; \kappa \setminus \{ij\}),$$

$$M_1^{[2]}(l, \kappa) = \sum_{j=1}^N [\rho_j \cdot (M_1(d_j; \kappa) + x(d_j))] - c(l),$$

причем в клетку (l, κ) заносится номер очередной отрезаемой заготовки (если $M_1(l, \kappa) = M_1^{[1]}(l, \kappa)$) либо указание о сдаче р.п. в отход (если $M_1(l, \kappa) = M_1^{[2]}(l, \kappa)$).

Если $l \geq \max(d_{\kappa p}, \min_{ij \in \kappa} d_{ij})$, то

$$M_1(l; \kappa) = \min_{\{ij \in \kappa: d_{ij} \leq l\}} M_1(l - d_{ij}; \kappa \setminus \{ij\}),$$

причем в клетке (l, κ) указывается номер заготовки, с которой следует продолжить резку набора κ .

Реализация оптимальной стратегии раскроя аналогична описанной в [1].

Пусть $t=2$. Тогда величины $M_2(l; \kappa)$ вычисляются с помощью следующих рекуррентных соотношений.

Если $l < \min_{ij \in \kappa} d_{ij}$, то

$$M_2(l; \kappa) = M_2(0; \kappa) - c(l), \quad (1)$$

в клетке $(l; \kappa)$ дается указание о сдаче р.п. в отход.

Если $l \geq \min_{ij \in \kappa} d_{ij}$, то

$$M_2(l; \kappa) = \min(M_2^{[1]}(l; \kappa), M_2^{[2]}(l; \kappa)), \quad (2)$$

где

$$M_2^{[1]}(l; \kappa) = \min_{\{ij \in \kappa: d_{ij} \leq l\}} M_2(l - d_{ij}; \kappa \setminus \{ij\}), \quad (3)$$

$$M_2^{[2]}(l; \kappa) = M_2(0; \kappa) - c(l), \quad (4)$$

причем в клетку $(l; \kappa)$ кроме значения $M_1(l; \kappa)$ заносится либо номер очередной отрезаемой заготовки, либо указание о сдаче р.п. в отход.

При вычислениях следует считать, что $M_2(l; \kappa_0) = -c(l)$.

В рекуррентные формулы для вычисления $M_2(l; \kappa)$ входит значение $M_2(0; \kappa)$ - м.о. затрат на комплект K при нулевой длине р.п., т.е. в ситуации, когда неизвестно, будет ли вновь поступившая полоса использоваться или она пойдет в деловые отходы. Эта величина не может быть вычислена с помощью приведенных соотношений (1)-(4). Для ее отыскания решается следующая задача, относящаяся к классу задач об оптимальной остановке [3].

ЗАДАЧА В. В процессе производства создается ситуация, когда с вероятностью p_i , $i = \overline{1, n}$, оказывается возможным завершить работу, израсходовав x_i , $i = \overline{1, n}$, средств. При появлении i -й возможности можно либо воспользоваться ею, либо отказаться и, затратив c_i средств, вернуться к исходной ситуации. Определить стратегию отказов, обеспечивающую минимум м.о. затрат на завершение работы.

Поскольку существуют стратегии с конечным м.о. затрат (например, "использовать первую выпавшую полосу") и при любой такой стратегии фактические затраты, а значит, и м.о. затрат не меньше $\min_{i=\overline{1, n}} x_i$, то множество математических ожиданий, соответствующих всевозможным стратегиям, ограничено снизу. Конечный его инфимум обозначим через M .

Пусть S - множество всевозможных стратегий, обладающих конечным математическим ожиданием затрат. Следующие леммы и теорема доказывают существование оптимальной стратегии и позволяют ее сформировать.

ЛЕММА I. Значение M удовлетворяет уравнению

$$x = \sum_{i=1}^n p_i \cdot \min(x_i; x + c_i). \quad (5)$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Пусть $M(s)$ - м.о. затрат при стратегии $s \in S$. Рассмотрим некоторую стратегию $s' \in S$. Пусть x_i , $i = \overline{1, n}$, - фактические затраты при действиях, предписанных стратегией s' , при условии появления на первом шаге i -й возможности; p_i - вероятность воспользоваться i -й возможностью согласно s' ; $q_i' = 1 - p_i'$.

M_i' - м.о. фактических затрат при стратегии s' в результате шагов, последующих за появлением i -й возможности на первом шаге. Тогда

$$M(x_i) = p_i' \cdot x_i + q_i'(M_i' + c_i).$$

Оценим м.о. затрат при стратегии S' :

$$M' \stackrel{\text{def}}{=} M(S') = \sum_{i=1}^n p_i \cdot M(x_i) = \sum_{i=1}^n p_i \cdot (p_i' \cdot x_i + q_i'(M_i' + c_i)) \geq \sum_{i=1}^n p_i \cdot \min(x_i; M_i' + c_i).$$

Поскольку $M = \inf M(S)$, то существует стратегия $S'' \in S$ такая, что $\min(M', M_i') \geq M'' \stackrel{\text{def}}{=} M(S'')$. Продолжая неравенство, получим

$$M' \geq \sum_{i=1}^n p_i \cdot \min(x_i; M'' + c_i). \quad (6)$$

Правая часть (6) представляет собой м.о. фактических затрат при следующей стратегии.

Если первой появилась i -я возможность и $x_i \leq M'' + c_i$, то этой возможностью следует воспользоваться для завершения работы. В противном случае следует вернуться в исходную ситуацию, затратив при этом c_i , и действовать согласно стратегии S'' . Таким образом, справедливо соотношение

$$M \leq \sum_{i=1}^n p_i \cdot \min(x_i; M'' + c_i) \leq M(S'). \quad (7)$$

Рассмотрим последовательность стратегий $S_k \in S$ таких, что $M(S_k) \rightarrow M$. Полагая в (7) $S' = S_k$ и переходя к пределу с учетом того, что $M \leq M'' \leq M(S_k)$, а функция в средней части двойного неравенства (7) непрерывна по M'' , получим

$$M = \sum_{i=1}^n p_i \cdot \min(x_i; M + c_i). \blacktriangle$$

ЛЕММА 2. Если $\sum_{i=1}^n p_i \cdot c_i > 0$, то M — единственное решение уравнения (5).

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. \blacktriangle Запишем (5) в виде

$$\varphi(x) \stackrel{\text{def}}{=} x - \sum_{i=1}^n p_i \cdot \min(x_i; x + c_i) = 0.$$

Не ограничивая общности рассуждений, можно считать, что $p_i > 0$, $i = \overline{1, n}$, и x_i , $i = \overline{1, n}$, пронумерованы в порядке

возрастания величин $x_i \stackrel{\text{def}}{=} x_i - c_i$.

Тогда при $x \leq x_1$, $\varphi(x) = -\sum_{i=1}^n \rho_i c_i < 0$ и (5) может иметь корни лишь на промежутке $]x_1; +\infty[$. Поскольку

$$\varphi(x) = \begin{cases} x - \sum_{i=1}^n \rho_i x_i - \sum_{i=k+1}^n \rho_i (x + c_i) & \text{при } k = \overline{1, n-1}, x \in]x_k, x_{k+1}[, \\ x - \sum_{i=1}^n \rho_i \cdot x_i & \text{при } x \in]x_n, +\infty[, \end{cases}$$

то

$$\varphi(x) = \begin{cases} 1 - \sum_{i=1}^k \rho_i & \text{при } x \in]x_k; x_{k+1}[, \quad k = \overline{1, n-1}, \\ 1 & \text{при } x \in]x_n; +\infty[, \end{cases}$$

т.е. $\varphi'(x) > 0$ и, следовательно, $\varphi(x)$ строго возрастает на $]x_1; +\infty[$. Таким образом, кроме M , являющегося корнем (5) согласно лемме I, других корней это уравнение не имеет.

Для заданного числа A рассмотрим так называемую пороговую стратегию S_A . Отказ от возможности завершения работы продолжается до тех пор, пока при появлении очередной возможности не окажется, что $x_i \leq A + c_i$. Тогда появившаяся i -я возможность используется для завершения работы.

Ясно, что при пороге $A < \min_{i=\overline{1, n}} (x_i - c_i)$ стратегию S_A нет смысла рассматривать, так как при ней на каждом шаге происходит отказ от возможности завершения и требуемая работа никогда не будет выполнена.

В дальнейшем нам понадобятся следующие величины, определяемые стратегией S_A :

$M_{ST}(A)$ - м.о. затрат на произвольном шаге на завершение работы, если согласно стратегии S_A появившаяся на этом шаге возможность будет использована;

$M_{пл}(A)$ - м.о. платы на произвольном шаге, если согласно стратегии S_A происходит отказ от возможности завершения работы на этом шаге.

Обозначим

$$P_A = \sum_{i: z_i \leq A + c_i} \rho_i, \quad Q_A = 1 - P_A = \sum_{i: z_i > A + c_i} \rho_i,$$

ЛЕММА 3. При любом

$$A > \min (z_i - c_i) \quad (8)$$

м.о. фактических затрат при применении стратегии S_A в рассматриваемой задаче

$$M(S_A) = M_{3T}(A) + \frac{M_{nл}(A) \cdot Q_A}{P_A}. \quad (9)$$

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. ► Считая, что $p_i > 0$, $i = \overline{1, n}$, рассмотрим два случая:

а) $A \geq x_i - c_i$ при любом i . Тогда первая же появившаяся возможность для завершения работы будет реализована и

$$M(S_A) = M_{3T}(A). \quad (10)$$

б) $A < x_i - c_i$ при некотором i . Тогда с учетом (8) $0 < p_A < 1$ и при этом

$$M_{3T}(A) = \frac{1}{p_A} \sum_{i: x_i \leq A + c_i} p_i x_i, \quad M_{nл}(A) = \frac{1}{Q_A} \sum_{i: x_i > A + c_i} p_i c_i. \quad (11)$$

Случайную величину x , обозначающую фактические затраты при стратегии S_A , представим в виде $x = \sum_{k=1}^{\infty} x_k$, где x_k равно фактическим затратам, если возможность, появившаяся на k -м шаге, будет использована, а в противном случае - равно нулю. С учетом равенства $\sum_{k=1}^{\infty} k x^k = \frac{x}{(1-x)^2}$ при $|x| < 1$ получаем

$$\begin{aligned} M(S_A) &= M(x) = p_A \cdot \sum_{k=1}^{\infty} [Q_A^{k-1} (M_{3T}(A) + (k-1) M_{nл}(A))] = \\ &= \frac{p_A}{1-Q_A} \cdot M_{3T}(A) + p_A \cdot M_{nл}(A) \cdot \frac{Q_A}{(1-Q_A)^2} = M_{3T}(A) + M_{nл}(A) \cdot \frac{Q_A}{p_A}. \end{aligned}$$

Поскольку (10) при $Q_A = 0$ является частным случаем (9), то утверждение леммы доказано.

ТЕОРЕМА. При $\sum_{i=1}^n p_i c_i > 0$ пороговая стратегия S_M , где M - единственный корень уравнения (5), является оптимальной для рассматриваемой задачи в классе стратегий, обладающих конечным математическим ожиданием затрат.

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. ► Согласно лемме 2 единственный корень уравнения (5) $M = \inf_S M(S)$. С учетом (11) получаем

$$M = \sum_{i=1}^n p_i \cdot \min(x_i; M + c_i) = \sum_{i: x_i \leq M + c_i} p_i x_i + \sum_{i: x_i > M + c_i} p_i (M + c_i) =$$

$$= M_{3T}(M) \cdot \rho_M + M_{пл}(M) \cdot Q_M + M \cdot Q_M,$$

откуда

$$M = M_{3T}(M) + M_{пл}(M) \cdot \frac{Q_M}{\rho_M}.$$

Но по лемме 3 этой же величине равно значение $M(S_M)$, и поскольку $M = \inf_s M(s)$, следовательно, S_M - оптимальная стратегия в рассматриваемой задаче.

Вернемся к случаю $t = 2$. В формулах (1), (4) при отыскании $M_2(0, K)$ следует обратиться к решению вспомогательной задачи В, считая выполнением работы получение комплекта заготовок K . Заполнение очередного столбца, соответствующего набору K , следует начать с клетки $(0, K)$. Для этого надо решить уравнение (5), приняв $x_i = M_2^{[\square]}(d_i; K) + z(d_i)$, $c_i = z(d_i) - c(d_i)$, $i = \overline{1, N}$. Значение полученного корня и есть искомое $M_2(0, K)$. После этого заполнение столбца продолжается по формулам (1)-(4). Реализация оптимальной стратегии раскроя аналогична описанной в [2].

Программы написаны на языке Фортран, реализованы для ЭВМ ЕС. Они могут быть использованы при создании автоматизированного раскройного оборудования.

Л и т е р а т у р а

1. Мухачева Э.А. Рациональный раскрой промышленных материалов. Применение в АСУ. - М.: Машиностроение, 1984.
2. Мухачева Э.А., Соломещ Н.И. Задача стохастического линейного раскроя // Оптимизация. - 1985. - Вып.36(53). - С. 49-55.
3. Роббинс Г., Сигмунд Д., Чао И. Теория оптимальных правил остановки. - М.: Наука, 1977.

Поступила в ред.-изд. отдел
08.06.1988 г.