

УДК 517.98

ДВА КРИТЕРИЯ ОБОБЩЕННОГО РЕШЕНИЯ ДЛЯ
ВЕКТОРНЫХ ЗАДАЧ ОПТИМИЗАЦИИ

И.П.Глазырина

В работе обсуждаются приложения теоремы об интегральном представлении элементов субдифференциала сублинейного оператора из [1] к векторным задачам оптимизации. Терминология полностью соответствует монографиям [2,3]. Введем некоторые обозначения.

Всюду в этой работе X - векторное пространство, Y и E - K -пространства с единицей, \mathcal{B} - булева алгебра компонент для Y . Если A - некоторое множество, то символом $l^\infty(A, Y)$ будем обозначать множество ограниченных функций на A со значениями в Y ; ограниченность функции $f: A \rightarrow Y$ означает, что существуют такие элементы $y_1, y_2 \in Y$, что $\forall t \in A, y_1 \leq f(t) \leq y_2$. Изображение $\mu: \mathcal{B}^A \rightarrow Y$ называется экстенциональной мерой, если

$$(1) \mu(v\pi) = v\mu(\pi) \quad \text{для всех } v \in \mathcal{B}, \pi \in \mathcal{B}^A;$$

$$(2) \mu(\pi_1 + \pi_2) = \mu(\pi_1) + \mu(\pi_2) \quad \text{для дизъюнктивных элементов } \pi_1, \pi_2.$$

В [1] предложена конструкция интеграла по экстенциональной мере, описанная также в [3]. Каноническим сублинейным оператором в $l^\infty(A, Y)$ называется отображение $\varepsilon_A: l^\infty(A, Y) \rightarrow Y$, определенное равенством

$$\varepsilon_A(f) = \sup \{ f(t), t \in A \}$$

(см. [2]). Нам потребуется следующая теорема об интегральном представлении элементов субдифференциала канонического оператора.

ТЕОРЕМА I. Для всякого элемента $A \in \partial \varepsilon_\alpha$ существует экстенциональная мера $\mu: \mathcal{P}^\alpha \rightarrow Y$, для которой

$$A(f) = \int_\alpha f d\mu, \quad (1)$$

причем $\mu \geq 0$, $\mu(1) = 1_Y$.

(Здесь 1_Y - единица в K -пространстве Y , $t \in \mathcal{P}^\infty(\alpha, Y)$ -функция, тождественно равная 1_Y).

Пусть $F: X \rightarrow Y$ - произвольное отображение, $\alpha \subset X$ - такое подмножество, что $F(\alpha)$ ограничено в Y , $\omega: \alpha \rightarrow X$ - тождественное вложение. Тогда $F \circ \omega: \alpha \rightarrow Y$ - ограниченная на α функция, т.е. $F \circ \omega \in \mathcal{P}^\infty(\alpha, Y)$.

Экстенциональную меру $\mu: \mathcal{P}^\alpha \rightarrow Y$, $\mu \geq 0$, $\mu(1) = 1_Y$, будем называть минимизирующей для подмножества $\alpha \subset X$ и ограниченного на α оператора $F: X \rightarrow Y$, если

$$\int F d\mu = \int_\alpha (F \circ \omega) d\mu = \inf \{F(t), t \in \alpha\}. \quad (2)$$

Важную роль в дальнейших приложениях будет играть следующие следствия теоремы [2].

ТЕОРЕМА 2. Пусть $F: X \rightarrow Y$, α - такое подмножество в X , что $F(\alpha)$ ограничено в Y . Тогда для подмножества $\alpha \subset X$ и оператора F существует минимизирующая экстенциональная мера.

▷ Рассмотрим канонический сублинейный оператор ε_α . Его субдифференциал, т.е. множество

$$\partial_\varphi(\varepsilon_\alpha) = \{A \in L(X, Y) : Af - A\varphi \leq \varepsilon_\alpha(f) - \varepsilon_\alpha(\varphi), f \in \mathcal{P}^\infty(\alpha, Y)\},$$

не пуст для всякого $\varphi \in \mathcal{P}^\infty(\alpha, Y)$. (Это одно из следствий теоремы Хана - Банаха - Канторовича, установленное в [2, 3].) Так как сужение $F \circ \omega \in \mathcal{P}^\infty(\alpha, Y)$, то существует линейный оператор $A \in \partial_{-F \circ \omega}(\varepsilon_\alpha)$. Это соотношение эквивалентно

$$A \in \partial \varepsilon_\alpha, A(-F \circ \omega) = \varepsilon_\alpha(-F \circ \omega)$$

(см. [2]), т.е.

$$Af \leq \sup \{f(t), t \in \alpha\} \quad (f \in \ell^\infty(\alpha, Y)); \quad (3)$$

$$A(F \circ \omega) = -\sup \{-F(t), t \in \alpha\} = \inf \{F(t), t \in \alpha\}. \quad (4)$$

Согласно теореме I для $A \in \partial \mathcal{E}_\alpha$ существует экстенциональная мера $\mu: \mathcal{B}^\alpha \rightarrow Y$, удовлетворяющая условию (I), поэтому из (3) получаем равенство (2). \triangleleft

Пусть X - векторное пространство, Y и E - некоторые K -пространства, $F: X \rightarrow Y$, $G: X \rightarrow E$ - выпуклые операторы. Рассмотрим векторную программу (векторную задачу оптимизации)

$$G(x) \leq 0, \quad F(x) \rightarrow \inf. \quad (P)$$

Оператор F называется целью программы, оператор G - ее ограничением, а элемент

$$c = \inf \{F(x) : G(x) \leq 0\} \in Y$$

называется значением векторной программы (P). Множество

$$U = \{x \in X : G(x) \leq 0\}$$

называется допустимым. Элемент $x^* \in U$ называется оптимальным планом или решением программы (P), если $F(x^*) = \inf \{F(t), t \in U\}$.

Нам требуется следующее вспомогательное утверждение.

ЛЕММА. Пусть $\alpha \subset U$ - произвольное бесконечное подмножество. Следующие условия эквивалентны:

(I) $F \circ H \in \ell^\infty(\alpha, Y)$ для всякого $H \in U^\alpha$;

(2) множество $F(U)$ порядково ограничено в Y , т.е. существуют такие $y_1, y_2 \in Y$, что $y_1 \leq F(t) \leq y_2 \quad \forall t \in U$.

\triangleright Утверждение (2) \Rightarrow (I) очевидно. Докажем (I) \Rightarrow (2).

Пусть множество $F(U)$ не ограничено. Тогда существуют последовательности $\{y_n\}_{n=1}^\infty \subset F(U)$, $\{x_n\}_{n=0}^\infty \subset U$, $F(x_n) = y_n$, $(n=1, 2, \dots)$, $y_n \rightarrow \infty$. Выберем из множества α последовательность $\{t_n\}_{n=1}^\infty$ и зададим функцию $H: \alpha \rightarrow U$, например,

$$H(t) = \begin{cases} x_n, & \text{если } t = t_n (n=1, 2, \dots); \\ x_0, & \text{в противном случае.} \end{cases}$$

Ясно, что $F \circ H \notin \ell^\infty(\alpha, Y)$. \triangleleft

Если α - конечное подмножество \mathcal{U} , то $F \circ H \in \mathcal{V}(\alpha, Y)$ для всех $H \in \mathcal{U}^\alpha$ в силу того, что Y является K -пространством.

Напомним, что подмножество $\alpha \subset \mathcal{U}$ называется обобщенным решением программы (P), если $\inf F(\alpha) = \inf F(\mathcal{U})$.

Справедлив следующий критерий обобщенного решения векторной программы (P).

ТЕОРЕМА 3. Пусть \mathcal{U} - допустимое множество в векторной программе (P), $F(\mathcal{U})$ ограничено в Y . Подмножество $\alpha \subset \mathcal{U}$ является обобщенным решением векторной программы (P) тогда и только тогда, когда его минимизирующая мера μ обладает свойством:

$$\int_{\alpha} F d\mu \leq \int_{\alpha} F \circ H d\mu \quad (M)$$

для всех $H \in \mathcal{U}^\alpha$.

▷ Если α - обобщенное решение для (P), то, взяв минимизирующую меру, существование которой следует из теоремы 2, получим

$$\int F d\mu = \inf \{F(t), t \in \alpha\} = \inf \{F(t), t \in \mathcal{U}\}. \quad (5)$$

А так как для всякого $H \in \mathcal{U}^\alpha$ имеем $F \circ H(\alpha) \subset F(\mathcal{U})$, то

$$\inf \{F(t), t \in \mathcal{U}\} \leq \inf \{F \circ H(t), t \in \alpha\}. \quad (6)$$

Из (3) (в доказательстве теоремы 2) следует, что для любой функции $H \in \mathcal{U}^\alpha$

$$\begin{aligned} \int (-F \circ H) d\mu &\leq \sup \{-F \circ H(t), t \in \alpha\} = \\ &= -\inf \{F \circ H(t), t \in \alpha\}. \end{aligned} \quad (7)$$

Теперь из (5)-(7) получаем

$$\int F d\mu \leq \inf \{F \circ H(t), t \in \alpha\} \leq -\int (-F \circ H) d\mu = \int F \circ H d\mu.$$

Обратно, если для меры $\mu: \mathcal{B}^\alpha \rightarrow Y$ выполняется условие (M), то

$$\inf \{F(t), t \in \alpha\} \leq \inf \{F(t), t \in \mathcal{U}\} = \int F d\mu \leq \int F \circ H \quad (8)$$

для всякой функции $H \in \mathcal{U}^\alpha$. В [1] установлено, что диспер-

сний интеграл обладает следующим свойством: если $f(t) = y \in Y$ для всех $t \in \alpha$, то $\int f d\mu = y \cdot \mu(\alpha)$. Для всякого $x \in U$ рассмотрим функцию $H_x \in U^\alpha: H_x = x$ для всех $t \in \alpha$. Тогда $\int (F \circ H_x) d\mu = F(x)$, и из (8) следует, что

$$\inf \{F(t), t \in \alpha\} \leq \int F d\mu \leq \int (F \circ H_x) d\mu \leq \inf \{F(x), x \in U\}.$$

Таким образом,

$$\inf \{F(t), t \in \alpha\} = \inf \{F(x), x \in U\}$$

и α является обобщенным решением программы (P). \sphericalangle

ЗАМЕЧАНИЕ. Следует отметить, что идея вычисления значения выпуклой программы при помощи элементов субдифференциала канонического оператора, реализованная в теореме 2, была заимствована из [2]. Теорема 3 является, по существу, "интегральной формой" критерия обобщенного решения С.С.Кутателадзе (см. [2, п. II.4.2]). Заметим только, что в теореме 3 не требуется, чтобы функция ω была внутренней точкой в множестве U^α .

В случае, когда (P) – регулярная задача, критерий, сформулированный в теореме 3, можно уточнить.

Выпуклую векторную программу

$$G(x) \leq 0, \quad F(x) \rightarrow \inf; \quad (PR)$$

$$F, G: X \rightarrow Y \cup \{\infty\}$$

будем называть регулярной, если выполняются условия:

- (1) для каждого $x \in X$ либо $G(x) \geq 0$, либо $G(x) \leq 0$;
- (2) существует точка $x_0 \in \text{dom } F$ такая, что элемент $-G(x_0)$ является единицей в Y (см. 2).

Будем считать, что $\text{dom } G = X$.

Линейный оператор $\alpha: Y \rightarrow Y$ называется мультипликатором, если он удовлетворяет условию $0 \leq \alpha \leq I_Y$.

ТЕОРЕМА 4. Пусть для регулярной выпуклой программы (PR) множество $F(U)$ ограничено в Y . Подмножество $\alpha \subset U$ является обобщенным решением для (PR) тогда и только тогда, когда существуют такие мультипликаторы α и β , что

$$\ker \alpha = \{0\}, \alpha + \beta = I_Y, \beta \circ G(\omega) = 0, \quad (9)$$

и для минимизирующей меры μ (множества α и оператора F) выполняется неравенство

$$-\beta \circ \sup \{G \circ H(t), t \in \alpha\} \leq \alpha \cdot [SF \circ H d\mu - SF d\mu] \quad (10)$$

для всех $H \in \mathcal{U}^\alpha$

Определим операторы $\bar{F}: X^\alpha \rightarrow YU\{\infty\}$ и $\bar{G}: X^\alpha \rightarrow YU\{\infty\}$ равенствами

$$\bar{F}(H) = \begin{cases} SF \circ H d\mu, & \text{если } H \in \mathcal{U}^\alpha; \\ \infty, & \text{если } H \notin \mathcal{U}^\alpha; \end{cases}$$

$$\bar{G}(H) = \sup \{G \circ H(t), t \in \alpha\}.$$

Выпуклость оператора \bar{F} следует из выпуклости F , так как интеграл по экстенциональной мере является линейным оператором [1]. Выпуклость \bar{G} очевидна. Рассмотрим задачу

$$\bar{G}(H) \leq 0, \quad \bar{F}(H) \rightarrow \inf \quad (11)$$

и покажем, что она регулярна.

Если $H \in \mathcal{U}^\alpha$, то $G \circ H(t) \leq 0$ для всех $t \in \alpha$ и поэтому $\bar{G}(H) \leq 0$. Если $H \notin \mathcal{U}^\alpha$, то существует $t_0 \in \alpha$, для которого $H(t_0) \notin \mathcal{U}$, т.е. $G \circ H(t_0) \geq 0$ (в силу регулярности исходной задачи), и поэтому $\bar{G}(H) \geq 0$. Мы показали, что выполнено условие (1). Справедливость условия (2) следует из того, что в пространстве X^α существует такая функция H_0 , что $H_0(t) = x_0$ для некоторой точки $t \in \alpha$, и

$$-\bar{G}(H_0) = -\sup \{G \circ H_0(t), t \in \alpha\}$$

также является единицей в Y .

Если α - обобщенное решение регулярной задачи (PR), то по теореме 3

$$SF \circ H d\mu - SF \circ \omega d\mu \geq 0 \quad (H \in \mathcal{U}^\alpha),$$

а это равносильно тому, что ω является оптимальным планом регулярной задачи (II). Пользуясь критерием оптимальности для регулярных задач из (2), получаем, что существуют такие мультипликаторы $\alpha, \beta \in \Lambda(Y)$, что $\ker \alpha = \{0\}$, $\alpha + \beta = I_Y$, $\beta \circ G(\omega) = 0$, $0 \in \partial_\omega(\alpha \circ \bar{F}) + \partial_\omega(\beta \circ \bar{G})$. Последнее включение

означает, что существует такой линейный оператор $\mathcal{A}: X^\alpha \rightarrow Y$, что

$$-\beta \cdot \bar{G}(H) \leq \mathcal{A}(H) - \mathcal{A}(\omega) \leq \alpha \cdot (\bar{F}(H) - \bar{F}(\omega)),$$

откуда немедленно следует (10).

Обратно, если выполняются соотношения (9), (10), то из неравенства $G(x) \leq 0$ для всякого $x \in U$ следует

$$\alpha \cdot \int (F \cdot H - F \cdot \omega) d\mu \geq \beta \cdot G(\omega) \geq 0$$

для всех $H \in U^\alpha$. Так как $0 \leq \alpha \leq I_Y$ и $\ker \alpha = \{0\}$, то

$$\int F \cdot H d\mu \geq \int F d\mu$$

Пользуясь критерием из теоремы 3, убеждаемся, что α - обобщенное решение исходной задачи. \triangleleft

СЛЕДСТВИЕ. В условиях теоремы 3 справедлива оценка

$$\int F \cdot H d\mu - \int F d\mu \geq y \sup \{G \cdot H(t), t \in \alpha\},$$

где y - некоторый элемент Y^+ для всех $H \in U^\alpha$.

\triangleright В реализации $Y \subset C^\infty(Q)$ (см., например, [2]) мультипликаторы α и β представляют собой операторы умножения на некоторые функции, которые будем обозначать теми же буквами. Условие $\ker \alpha = \{0\}$ гарантирует существование функции α^{-1} . Таким образом, в реализации $y = \beta \cdot \alpha^{-1}$ осталось воспользоваться теоремой о представлении K -пространства в виде $C^\infty(Q)$. \triangleleft

ЛИТЕРАТУРА

1. ГЛАЗЫРИНА И.П. Об интегральном представлении одного класса операторов при помощи векторных мер. - Сиб. мат. журн., 1986, т.27, № 2, с.32-38.
2. АКИЛОВ Г.П., КУТАЕЛДЗЕ С.С. Упорядоченные векторные пространства. - Новосибирск: Наука, 1978.
3. КУСПРАЕВ А.Г. Векторная двойственность и ее приложения. - Новосибирск: Наука, 1985.

Поступила в ред.-изд. отдел
01.03.1986 г.