

УДК 519.852.64:67

ОБ ОЦЕНКЕ ПОГРЕШНОСТИ В СИСТЕМЕ С КЛЕТЧНЫМ
РАЗБИЕНИЕМ МАТРИЦЫ

Р.А.Звягина

Невырожденная матрица $A[M, N]$, связанная с системой

$$A[M, N] \cdot x[N] = b[M], \quad (1)$$

преобразуется в блочно-треугольную матрицу $\tilde{C}[M, N]$ на основе некоторого ее разбиения на полосы - по горизонтали или по вертикали. Если при этом используются ортогональные преобразования типа отражений, то клетки, пересекаемые в каждой полосе главной диагональю, можно сделать двухдиагональными. Тогда возмущения, вносимые из-за ошибок округления в полосы матрицы $\tilde{C}[M, N]$ и в вектор $\tilde{g}[M]$ преобразованной системы (1), т.е. системы

$$\tilde{C}[M, N] \cdot \tilde{z}[N] = \tilde{g}[M], \quad (2)$$

оцениваются по аналогии с известной схемой [1], применяемой в условиях преобразования всей матрицы $A[M, N]$ в двухдиагональную.

На этой основе в случае разбиения матрицы $A[M, N]$, например на горизонтальные полосы, получаются два различных способа оценки вектора $z[N] = \tilde{z}[N] - x[N]$ - отклонения $\tilde{z}[N]$ от решения невозмущенной системы

$$C[M, N] \cdot z[N] = g[N].$$

Первый из них опирается на блочно-мультипликативное представление матрицы $\tilde{C}[M, N]$, а второй - на рекуррентные соотношения погрешностей в подсистемах, к которым сводится система (2). С другой стороны, если вместо системы (1) рассматривается транс-

понизованная система

$$x'[M] \cdot A[M, N] = b'[N] \quad (3)$$

и соответствующая ей преобразованная система

$$\tilde{y}[M] \cdot \tilde{C}[M, N] = \tilde{a}[N] \quad (4)$$

при том же самом разбиении матрицы $A[M, N]$, то блочно-мультипликативный способ оценки применим как к системе (2), так и к системе (4). Отличие состоит лишь в оценке векторов $h[M]$ и $h'[N]$ - возмущений, вносимых в векторы $\tilde{y}[M]$ и $\tilde{a}[N]$ соответственно. Для рекуррентного же способа оценки вектора $z'[M] = \tilde{y}[M] - y[M]$ - отклонения $\tilde{y}[M]$ от решения невозмущенной системы

$$y[M] \cdot C[M, N] = a[N]$$

- потребовалось бы разбить матрицу $A[M, N]$ на вертикальные полосы и привести ее к блочно-треугольному виду симметричным образом. Это значит, что в вычислительных процессах при заданном разбиении матрицы $A[M, N]$ для одного из векторов $z[N]$ или $z'[M]$ можно получить две, вообще говоря, различные оценки и выбрать лучшую. Ввиду симметричности того и другого метода относительно характера разбиения матрицы на полосы здесь рассматривается в основном разбиение по горизонтали (рис. 1).

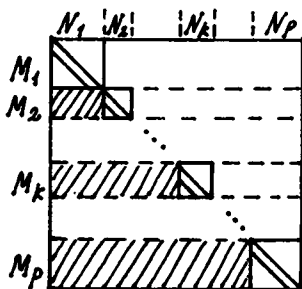


Рис. 1

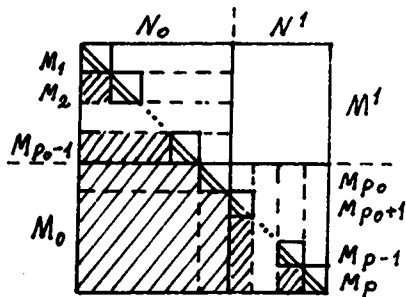


Рис. 2

Поскольку описываемые методы вычисления оценок предназначены для специальных (блочных) задач линейного программирования [2,3], то следует предполагать, во-первых, что характер разбиения отдельных частей в матрице $A[M, N]$ не произвольный, а диктуется ее блочной структурой таким образом, чтобы отражения,

в частности, не нарушали блочной диагональности некоторых подматриц и, во-вторых, что наряду с системой (2) всегда решается система (4). В п.4 приводится пример комбинированного разбиения (рис.2).

1. Оценка возмущений в триангуляризованной системе. Пусть матрица $A[M, N]$ порядка m разбита на полосы $A[M_k, N]$, $k=1, 2, \dots, p$, в соответствии с разбиением

$$M_k = \{\bar{m}_{k-1} + 1, \bar{m}_{k-1} + 2, \dots, \bar{m}_k\}, \bar{m}_k = \bar{m}_{k-1} + m_k, 1 \leq k \leq p, \quad (5)$$

множества M номеров строк при $\bar{m}_0 = 0$. Полагая $C^0[M, N] = A[M, N]$, предположим, что для некоторого $k \geq 1$ определена блочно-треугольная матрица

$$C^{(k-1)}[M, N] = P^{(k-1)}[M, M] \cdot A[M, N] \cdot Q^{(k-1)}[N, N] \quad (6)$$

с двухдиагональными подматрицами

$$C^{(k-1)}[M_i, N_i], \quad i = 1, 2, \dots, k-1,$$

и подматрицей

$$C^{(k-1)}[\tilde{M}_k, \tilde{N}_k], \quad \tilde{M}_k = M \setminus \left(\bigcup_{i < k} M_i \right), \quad \tilde{N}_k = N \setminus \left(\bigcup_{i < k} N_i \right),$$

на главной диагонали. Для замены $k-1$ на k достаточно умножить равенство (6) слева и справа соответственно на матрицы $P_k[M, M]$ и $Q_k[N, N]$, которые отличаются от единичных разве лишь подматрицами $P_k[M_k, M_k]$ и $Q_k[\tilde{N}_k, \tilde{N}_k]$ - ортогональными преобразованиями, приводящими прямоугольную вырезку $C^{(k-1)}[M_k, \tilde{N}_k]$ к двухдиагональному виду [4]:

$$C^{(k)}[M_k, \tilde{N}_k] = [C[M_k, N_k]; 0], \quad N_k \subset \tilde{N}_k.$$

Другими словами, полоса

$$C[M_k, N] = C^{(k)}[M_k, N] = P_k[M_k, M_k] \cdot A[M_k, N] \cdot Q^{(k)}[N, N]$$

при любом $k=1, 2, \dots, p$ получается из полосы $A[M_k, N]$ с помощью $\zeta_k = \bar{m}_k + m_k - 2$ элементарных отражений: \bar{m}_k правосторонних и $m_k - 2$ левосторонних.

ЗАМЕЧАНИЕ 1. Для приведения матрицы $A[M, N]$ к блочно-треугольному виду на основе заданного разбиения $N_k, k=1, 2, \dots, p$, множества N достаточно применить описанный выше процесс к матрице $A^T[N, M]$, поменяв ролями множества M и N , а затем транспонировать полученную блочно-треугольную матрицу

$$C'[N, M] = P'[N, N] \cdot A^T[N, M] \cdot Q'[M, M]$$

с двухдиагональными клетками $C'[N_k, M_k]$, $k=1, 2, \dots, p$, на главной диагонали.

Из-за неизбежных ошибок округления на ЭВМ элементарные отражения совершаются неточно, и вместо матрицы $C[M_k, N]$ получается некоторая матрица

$$\tilde{C}[M_k, N] = C[M_k, N] + H[M_k, N]$$

с возмущением $H[M_k, N]$. По аналогии с упомянутой выше схемой [1] предположим, что в последовательности

$$\tilde{C}_0[M_k, N], \tilde{C}_1[M_k, N], \dots, \tilde{C}_{\ell_k}[M_k, N] = \tilde{C}[M_k, N]$$

при $\tilde{C}_0[M_k, N] = A[M_k, N]$ погрешность $H_i[M_k, N]$ перехода от $(i-1)$ -й матрицы к i -й ($1 \leq i \leq \ell_k$) оценивается неравенством

$$\|H_i[M_k, N]\|_E \leq \delta \cdot \|\tilde{C}_i[M_k, N]\|_E,$$

где $\delta \leq 20 \epsilon_1$, а ϵ_1 - параметр ЭВМ, при котором $1 + \epsilon_1$ является наименьшим (в машине) числом, большим 1. Здесь и в дальнейшем нормы прямоугольных матриц, включая векторы, - евклидовы, а квадратных матриц (если не указано особо) - спектральные. Тогда

$$\|H[M_k, N]\|_E \leq \xi_k(\delta) \cdot \|\tilde{C}[M_k, N]\|_E, \quad \xi_k(\delta) = \delta \ell_k e^{\delta \ell_k}, \quad (7)$$

$$\|h[M_k]\| \leq \beta_k \cdot \|\tilde{g}[M_k]\|, \quad \beta_k = \delta(m_k - 2) e^{\delta(m_k - 2)}. \quad (8)$$

В условиях клеточного разбиения матрицы $A[M, N]$ вместо неравенства (7) удобнее использовать оценку

$$\|H[M_k, N]\|_E \leq \gamma_k \cdot \|A[M_k, N]\|_E, \quad \gamma_k = \xi_k \left(\frac{\delta}{1 - \delta} \right), \quad (9)$$

так как в вычислительных процессах вместо полосы $\tilde{C}[M_k, N]$ известна, как правило, лишь клетка $\tilde{C}[M_k, N_k]$. Кроме того, $A[M_k, N]$ имеет значительно меньше ненулевых элементов по сравнению с полосой $\tilde{C}[M_k, N]$, причем

$$\|\tilde{C}[M_k, N]\|_E \leq (1 + \gamma_k) \cdot \|A[M_k, N]\|_E.$$

Для двухдиагональной матрицы $\tilde{C}[M_k, N_k]$ можно вычислить [1, 4] по методу Штурма $\sigma_{\max}^{(k)}$ и $\sigma_{\min}^{(k)}$ - соответственно ее наибольшее и наименьшее сингулярные числа. Их отношение равно числу обусловленности μ_k матрицы $\tilde{C}[M_k, N_k]$, число $\sigma_{\max}^{(k)}$ равно ее спектральной норме, а число $(\sigma_{\min}^{(k)})^{-1}$ -

спектральной норме матрицы $(\tilde{C}[M_k, N_k])^{-1}$. Таким образом, для каждого $k = 1, 2, \dots, p$ будем предполагать известными лишь числа

$$\sigma_{\max}^{(k)}, \sigma_{\min}^{(k)}, \|A[M_k, N]\|_E, \gamma_k, \beta_k$$

и через них вычислять или оценивать все другие необходимые параметры, в частности

$$\|H[M, N]\|_E \leq \gamma \cdot \|A[M, N]\|_E, \quad \gamma = \max_{1 \leq k \leq p} \gamma_k, \quad (I0)$$

$$\|h[M]\| \leq \beta \cdot \|\tilde{C}[M, N]\| \cdot \|\tilde{z}[N]\|, \quad \beta = \max_{1 \leq k \leq p} \beta_k. \quad (II)$$

В условиях разбиения (5) множества M вместо чисел обусловленности μ_k используются мажорирующие их числа

$$\mu'_k = \frac{\|A[M_k, N]\|_E}{\sigma_{\min}^{(k)}} = \frac{\|A[M_k, N]\|_E}{\sigma_{\max}^{(k)}} \cdot \mu_k, \quad k = 1, 2, \dots, p.$$

Это связано с оценками

$$\|H[M_k, N_k]\| \leq \|H[M_k, N_k]\|_E \leq \|H[M_k, N]\|_E$$

спектральной нормы возмущения в матрице

$$\tilde{C}[M_k, N_k] = P_k[M_k, M_k] \cdot A[M_k, N] \cdot Q^{(k)}[N, N_k] + H[M_k, N_k],$$

которую приходится "погружать" в полосу $\tilde{C}[M_k, N]$, так как подматрица $Q^{(k)}[N, N_k]$ в матрице $Q^{(k)}[N, N]$ не является ортогональным преобразованием. Отсюда и из определения евклидовой нормы следует, что используемые в дальнейшем отношения

$$\lambda_k = \frac{\|C[M_k, N \cdot \tilde{N}_k]\|_E}{\sigma_{\min}^{(k)}}, \quad \tilde{\lambda}_k = \frac{\|\tilde{C}[M_k, N \cdot \tilde{N}_k]\|_E}{\sigma_{\min}^{(k)}}$$

можно оценить сверху числом

$$\bar{\lambda}_k = \sqrt{(1 + \gamma_k)^2 (\mu'_k)^2 - \mu_k^2 - (m_k - 1)},$$

причем неравенства $\lambda_k \leq \bar{\lambda}_k$ легко доказываются в предположении $\mu'_k \gamma_k < 1$ для всех $k = 2, 3, \dots, p$.

2. Оценка погрешности решения на основе блочно-мультипликативного представления матриц с клеточным разбиением. Спектральную норму матрицы $\tilde{C}[M, N]$ в неравенстве (II) можно оценить, исходя из представления

$$\tilde{C}[M, N] = D[M, N] \cdot R_2[N, N] \cdot R_3[N, N] \cdot \dots \cdot R_p[N, N] \quad (12)$$

при разбиении (5) множества M . Здесь $D[M, N]$ - блочно-

диагональная матрица, составленная из блоков $\tilde{C}[M_k, N_k]$, $k=1, 2, \dots, p$, а каждая из матриц $R_k[N, N] = E[N, N] + E[N, N_k] \cdot R_k[N_k, N \cdot \tilde{N}_k] \cdot E[N \cdot \tilde{N}_k, N]$ отличается от единичной матрицы $E[N, N]$ разве лишь блоком $R_k[N_k, N \cdot \tilde{N}_k] = (\tilde{C}[M_k, N_k])^{-1} \cdot \tilde{C}[M_k, N \cdot \tilde{N}_k]$ (I3) при всех $k=2, 3, \dots, p$. Более того, нетрудно проверить, что $\tilde{C}[M, N] = D[M, N] \cdot \{E[N, N] + \sum_{2 \leq k \leq p} E[N, N_k] \cdot R_k[N_k, N \cdot \tilde{N}_k] \cdot E[N \cdot \tilde{N}_k, N]\}$, и, следовательно,

$$\|\tilde{C}[M, N]\| \leq \sigma_{\max} \left(1 + \sqrt{\sum_{2 \leq k \leq p} \bar{\lambda}_k^2} \right),$$

где σ_{\max} — спектральная норма двухдиагональной матрицы $D[M, N]$, равная наибольшему из чисел $\sigma_{\max}^{(k)}$, $k=1, 2, \dots, p$, а число $\bar{\lambda}_k \geq \lambda_k$ при каждом $k=2, 3, \dots, p$ мажорирует евклидову норму блока (I3) и тем самым евклидову норму матрицы $R_k[N, N] - E[N, N]$. Полагая с учетом оценки (I0)

$$\lambda = \min \left\{ 1 + \gamma, \frac{\sigma_{\max}}{\|A[M, N]\|_E} \cdot \left(1 + \sqrt{\sum_{2 \leq k \leq p} \bar{\lambda}_k^2} \right) \right\},$$

неравенство (II) заменим на

$$\|h[M]\| \leq \beta \lambda \cdot \|A[M, N]\|_E \cdot \|\tilde{z}[N]\|. \quad (I4)$$

Для оценки нормы вектора $z[N]$ приравняем погрешности левой и правой частей системы (2):

$$\tilde{C}[M, N] \cdot z[N] = h[M] - H[M, N] \cdot (\tilde{z}[N] - z[N]).$$

Отсюда и из неравенств (I0), (I4) следует соотношение

$$\|z[N]\| \leq \mu' \cdot \{ (\beta \lambda + \gamma) \cdot \|\tilde{z}[N]\| + \gamma \cdot \|z[N]\| \}$$

при некотором

$$\mu' \geq \|\tilde{C}^{-1}[N, M]\| \cdot \|A[M, N]\|_E.$$

Спектральную норму матрицы $\tilde{C}^{-1}[N, M]$ также можно оценить, исходя из представления (I2), обратного к

$$\tilde{C}^{-1}[N, M] = R_p^{-1}[N, N] \cdot \dots \cdot R_3^{-1}[N, N] \cdot R_2^{-1}[N, N] \cdot D^{-1}[N, M].$$

Поскольку матрица $R_k[N, N]$ отличается от $R_k^{-1}[N, N]$ лишь знаком блока (I3) для всех $k=2, 3, \dots, p$, то положим

$$\mu' = \sigma_{\min}^{-1} \left\{ \prod_{2 \leq k \leq p} (1 + \bar{\lambda}_k) \right\} \cdot \|A[M, N]\|_E,$$

где σ_{\min}^{-1} - спектральная норма матрицы $D^{-1}[N, M]$, равная наибольшему из чисел $(\sigma_{\min}^{(k)})^{-1}$, $k=1, 2, \dots, p$. Если, как обычно, предположить $\mu' \gamma < 1$, то получим оценку погрешности в решении системы (2):

$$\|z[N]\| \leq \alpha \cdot \|\tilde{z}[N]\|, \quad \alpha = \frac{\mu'}{1 - \mu' \gamma} \cdot (\beta \lambda + \gamma). \quad (15)$$

Оценка нормы вектора $z'[M]$ получается заменой параметра β на

$$\beta' = (m-1) \delta e^{(m-1)\delta} \quad (\|h'[N]\| \leq \beta' \cdot \|\tilde{z}[N]\|)$$

в выражении (15) для α , откуда следует неравенство

$$\|z'[M]\| \leq \alpha' \cdot \|\tilde{y}[M]\|, \quad \alpha' = \frac{\mu'}{1 - \mu' \gamma} \cdot (\beta' \lambda + \gamma).$$

ЗАМЕЧАНИЕ 2. Если матрицу $A[M, N]$ привести к блочно-треугольному виду, исходя из разбиения $N_k, k=1, 2, \dots, p$, множества N , то согласно замечанию 1 матрицы $A[M, N]$ и $A^T[N, M]$, а тем самым системы (2) и (4) при замене каждой из них на транспонированную, поменяются ролями.

3. Рекуррентный способ оценки. Рассмотрим систему (2), матрица которой получается на основе разбиения (5) множества M . Для оценки погрешности в решении каждой из подсистем

$$\tilde{C}[M_k, N_k] \cdot \tilde{z}[N_k] = \tilde{g}[M_k] - \tilde{C}[M_k, N \setminus \tilde{N}_k] \cdot \tilde{z}[N \setminus \tilde{N}_k],$$

$$k = 1, 2, \dots, p,$$

приравняем возмущения их левой и правой частей. При $k=1$ имеем

$$\tilde{C}[M_1, N_1] \cdot z[N_1] = h[M_1] - H[M_1, N_1] \cdot \{ \tilde{z}[N_1] - z[N_1] \},$$

откуда при $\mu'_1 \gamma_1 < 1$ следует формула

$$\|z[N_1]\| \leq \alpha_1 \cdot \|\tilde{z}[N_1]\|, \quad \alpha_1 = \frac{\mu'_1}{1 - \mu'_1 \gamma_1} \cdot [\gamma_1 + (1 + \gamma_1) \beta_1]. \quad (16)$$

По аналогии с $\alpha'_1 = \alpha_1$ введем числа

$$\alpha'_k = \frac{\mu'_k}{1 - \mu'_k \gamma_k} \cdot [\gamma_k + (1 + \gamma_k) \beta_k], \quad k = 1, 2, \dots, p,$$

а также обозначения

$$\Lambda_k = \bar{\lambda}_k / (1 - \mu'_k \gamma_k), \quad k = 2, 3, \dots, p.$$

При $k=2$ для вектора $z[N_2]$ получается уравнение

$$\tilde{C}[M_2, N_2] \cdot z[N_2] = h[M_2] - H[M_2, N_1, UN_2] \cdot \tilde{z}[N_1, UN_2] + \\ + H[M_2, N_2] \cdot z[N_2] - C[M_2, N_1] \cdot z[N_1],$$

откуда и из соотношений (8), (9), (16) при $\mu_2' \chi_2 < 1$ следует неравенство

$$\|z[N_2]\| \leq \alpha_2' \cdot \|\tilde{z}[N_1, UN_2]\| + \alpha_1 \Lambda_2 \cdot \|\tilde{z}[N_1]\|. \quad (17)$$

Тогда из неравенств (16)–(17) нетрудно получить цепочку неравенств

$$\|z[N_1, UN_2]\|^2 \leq \alpha_1^2 \cdot \|\tilde{z}[N_1]\|^2 + \{\alpha_1 \Lambda_2 \cdot \|\tilde{z}[N_1]\| + \\ + \alpha_2' \cdot \|\tilde{z}[N_1, UN_2]\|\}^2 \leq \alpha_2^2 \cdot \|\tilde{z}[N_1, UN_2]\|^2, \quad (18)$$

где параметр α_2 подлежит определению. Заметим, что если матрица $A[M_1, UM_2, N]$ блочно-диагональная и ее структура согласована с разбиением M_1, M_2 множества M_1, UM_2 , то таковой является и матрица $\tilde{C}[M_1, UM_2, N_1, UN_2]$, так что можно считать $\Lambda_2 = \Lambda_2' = 0$. Однако использовать неравенства (18) в этом случае нерационально, так как из них следует $\alpha_2 = \sqrt{\alpha_1^2 + (\alpha_2')^2}$, в то время как из распадаения матриц на блоки можно получить аналогичную неравенству (16) оценку $\|z[N_2]\| \leq \alpha_2' \cdot \|\tilde{z}[N_2]\|$, откуда следует

$$\|z[N_1, UN_2]\| \leq \max\{\alpha_1, \alpha_2'\} \cdot \|\tilde{z}[N_1, UN_2]\|.$$

Считая $\Lambda_2 > 0$, заменим в средней части цепочки неравенств (18) величину $\|\tilde{z}[N_1]\|$ на $\|\tilde{z}[N_1, UN_2]\|$ и положим

$$\alpha_2^2 = (1 + \Lambda_2^2) \alpha_1^2 + (\alpha_2')^2 + 2 \Lambda_2 \alpha_1 \alpha_2'. \quad (19)$$

Для выявления линейной рекуррентной зависимости α_2 от α_1 увеличим правую часть (19) до полного квадрата заменой в последнем слагаемом величины Λ_2 на $\sqrt{1 + \Lambda_2^2}$ и положим $\tilde{\alpha}_1 = \alpha_1$. Тогда, очевидно,

$$\alpha_2 \leq \tilde{\alpha}_2 = \sqrt{1 + \Lambda_2^2} \cdot \tilde{\alpha}_1 + \alpha_2'.$$

Нетрудно проследить, что при любом $k = 2, 3, \dots, p$ верно во всяком случае, т.е. независимо от специфики матрицы $A[M, N]$, линейное рекуррентное соотношение

$$\alpha_k \leq \tilde{\alpha}_k = \sqrt{1 + \Lambda_k^2} \cdot \tilde{\alpha}_{k-1} + \alpha_k'. \quad (20)$$

Если же при некотором k в пределах $2 \leq k \leq p$ матрица

$A[(M \cdot \tilde{M}_k) \cup M_k, N]$ распадается на независимые блоки $A[M \cdot \tilde{M}_k, N \cdot N'_k]$ и $A[M_k, N'_k]$, то $\lambda_k = \Lambda_k = 0$ и матрица

$$\tilde{C}[M_1 \cup M_2 \cup \dots \cup M_k, N_1 \cup N_2 \cup \dots \cup N_k]$$

также распадается на независимые блоки $\tilde{C}[M \cdot \tilde{M}_k, N \cdot \tilde{N}_k]$ и $\tilde{C}[M_k, N_k]$. Следовательно, можно получить оценку

$$\|z[N_1 \cup N_2 \cup \dots \cup N_k]\| \leq \max\{\alpha_{k-1}, \alpha'_k\} \cdot \|\tilde{z}[N_1 \cup N_2 \cup \dots \cup N_k]\|.$$

Таким образом, для каждого $k = 2, 3, \dots, p$ в худшем случае ($\Lambda_i > 0, 2 \leq i \leq k$) верно линейное рекуррентное соотношение (20), из которого следует оценка

$$\begin{aligned} \alpha_p \leq & \sqrt{(1 + \Lambda_p^2) \cdot \dots \cdot (1 + \Lambda_3^2) \cdot (1 + \Lambda_2^2)} \cdot \alpha'_1 + \\ & + \sqrt{(1 + \Lambda_p^2) \cdot \dots \cdot (1 + \Lambda_4^2)(1 + \Lambda_3^2)} \cdot \alpha'_2 + \dots \\ & \dots + \sqrt{1 + \Lambda_p^2} \cdot \alpha'_{p-1} + \alpha'_p = \tilde{\alpha}_p. \end{aligned} \quad (21)$$

Для качественной характеристики этого результата, а также для сопоставления его с оценкой (15) достаточно заменить в последней параметр α на величину

$$\tilde{\alpha} = \max_{1 \leq k \leq p} \alpha'_k \cdot \Lambda \cdot \sqrt{(1 + \Lambda_p^2) \cdot \dots \cdot (1 + \Lambda_3^2) \cdot (1 + \Lambda_2^2)},$$

очевидно, мажорирующую правую часть неравенства (21) при

$$\begin{aligned} \Lambda = & 1 + 1/\sqrt{1 + \Lambda_2^2} + 1/\sqrt{(1 + \Lambda_2^2)(1 + \Lambda_3^2)} + \dots \\ & \dots + 1/\sqrt{(1 + \Lambda_2^2)(1 + \Lambda_3^2) \cdot \dots \cdot (1 + \Lambda_p^2)} < p. \end{aligned}$$

Однако при вычислениях на ЭВМ естественно получать α_p на основе более точного нелинейного рекуррентного соотношения

$$\alpha_k = \sqrt{(1 + \Lambda_k^2) \alpha_{k-1}^2 + (\alpha'_k)^2} + 2 \Lambda_k \alpha_{k-1} \alpha'_k, \quad k = 2, 3, \dots, p, \quad (22)$$

аналогичного соотношению (19), и в случае $\alpha_p < \alpha$ заменять в неравенстве (15) параметр α на α_p .

4. Пример комбинированного разбиения матрицы. Рассмотрим невырожденную блочную матрицу

$$A[M, N] = \left[\begin{array}{c|c} \frac{A[M', N_0]}{A[M_0, N_0]} & \frac{0}{A[M_0, N']} \end{array} \right] \quad (23)$$

порядка m и предположим, что блоки $A[M', N_0]$ и $A[M_0, N']$

обладают некоторой блочной структурой [2,3], согласованной с их разбиением на горизонтальные и вертикальные полосы:

$$A[M_k, N_0], 1 \leq k < p_0, \quad A[M_0, N_k], p_0 < k \leq p, \quad (24)$$

где $M_k, 1 \leq k < p_0$ - разбиение множества M' , а $N_k, p_0 < k \leq p$ - разбиение множества N' .

Используя линейную независимость строк или столбцов в полосах (24), матрицу (23) с учетом замечания I (п. I) можно преобразовать в блочно-треугольную матрицу $\tilde{C}[M, N]$ с двухдиагональными клетками $\tilde{C}[M_k, N_k], 1 \leq k \leq p$, на главной диагонали (рис.2). При этом

$$M_{p_0} = M_0 \setminus \left(\bigcup_{p_0 < k \leq p} M_k \right), \quad N_{p_0} = N_0 \setminus \left(\bigcup_{1 \leq k < p_0} N_k \right).$$

Не нарушая общности, будем считать, что в процессе преобразования блока $A[M_0, N']$ вертикальные полосы $A[M_0, N_k]$ перебираются в порядке убывания $k = p, p-1, \dots, p_0+1$, так что параметр γ_k в неравенстве

$$\|H[M, N_k]\|_E \leq \gamma_k \cdot \|A[M_0, N_k]\|_E \quad (p_0 < k \leq p)$$

определяется числом $\ell_k = m - \bar{m}_{k-1} + m_k - 2$ отражений, применяемых к полосе $A[M_0, N_k]$.

Норму вектора $z[N]$ в случае $M' \neq \emptyset$ и $N' \neq \emptyset$ оценим с помощью рекуррентного процесса (п.3), построенного на основе разбиения матрицы $\tilde{C}[M, N]$ на полосы $\tilde{C}[M_k, N]$, полагая $k = 1, 2, \dots, p_0-1, 0$. Поскольку блок $A[M_0, N_0]$ и вектор $\beta[M_0]$ умножаются соответственно на $\ell_{p_0} = m + m_{p_0} - 3$ и $m_0 - 2$, где $m_0 = m - \bar{m}_{p_0-1} + 1$, ортогональных преобразований, то

$$\|H[M_0, N_0]\|_E \leq \gamma_{p_0} \cdot \|A[M_0, N_0]\|_E, \quad \|h[M_0]\| \leq \beta_0 \cdot \|\tilde{q}[M_0]\|,$$

откуда следует неравенство

$$\|H[M_0, N]\|_E \leq \gamma_0 \cdot \|A[M_0, N]\|_E, \quad \gamma_0 = \max_{p_0 \leq k \leq p} \gamma_k.$$

Далее, если определить числа

$$\mu'_{p_0} = \frac{\|A[M_0, N_0]\|_E}{\sigma^{(p_0)}_{\min}}, \quad \mu'_k = \frac{\|A[M_0, N_k]\|_E}{\sigma^{(k)}_{\min}}, \quad k = p, p-1, \dots, p_0+1,$$

то с учетом замечаний I, 2 можно определить числа $\bar{\lambda}_k, p_0 \leq k < p$, по той же формуле, что и $\bar{\lambda}_k, 2 \leq k < p_0$. Теперь основное отличие от процесса, описанного в п.3, состоит лишь в том, что

при $k = 0$ в уравнении

$$z[\tilde{N}_{p_0}] = (\tilde{C}[M_0, \tilde{N}_{p_0}])^{-1} \cdot \{h[M_0] - H[M_0, N] \cdot \tilde{z}[N] + \\ + H[M_0, \tilde{N}_{p_0}] \cdot z[\tilde{N}_{p_0}] - C[M_0, N \setminus \tilde{N}_{p_0}] \cdot z[N \setminus \tilde{N}_{p_0}]\}$$

относительно вектора $z[\tilde{N}_{p_0}]$ матрица $(\tilde{C}[M_0, \tilde{N}_{p_0}])^{-1}$ не блочно-диагональная, а блочно-треугольная, поэтому ее спектральную норму приходится оценивать сверху на основе блочно-мультипликативного представления, полагая

$$\mu'_0 = (\sigma_{\min}^{(0)})^{-1} \cdot \left\{ \prod_{p_0 \leq k < p} (1 + \bar{\lambda}_k) \right\} \cdot \|A[M_0, N]\|_E,$$

где $(\sigma_{\min}^{(0)})^{-1}$ - наибольшее из чисел $(\sigma_{\min}^{(k)})^{-1}$, $k = p_0, p_0+1, \dots, p$. Если предположить $\mu'_0 \gamma_0 < 1$ и ввести обозначения

$$\lambda_{p_0} = \frac{\bar{\lambda}_0}{1 - \mu'_0 \gamma_0}, \quad \bar{\lambda}_0 = \bar{\lambda}_{p_0} \cdot \frac{\sigma_{\min}^{(p_0)}}{\sigma_{\min}^{(0)}} \left\{ \prod_{p_0 \leq k < p} (1 + \bar{\lambda}_k) \right\},$$

то коэффициент α_0 в неравенстве

$$\|z[N]\| \leq \alpha_0 \cdot \|\tilde{z}[N]\|$$

можно вычислить по формуле (22) при $k = p_0$, полагая $\alpha_0 = \alpha_{p_0}$ и

$$\alpha'_{p_0} = \frac{\mu'_0}{1 - \mu'_0 \gamma_0} \cdot [\gamma_0 + (1 + \gamma_0) \beta_0].$$

Специфика оценки $z[N]$ блочно-мультипликативным методом в условиях разбиения M_k , $0 \leq k < p_0$, множества M состоит в том, что представление (I2) матрицы $\tilde{C}[M, N]$ нужно заменить на

$$\tilde{C}[M, N] = \tilde{D}[M, N] \cdot R_2[N, N] \cdot \dots \cdot R_{p_0-1}[N, N] \cdot R_0[N, N],$$

где $\tilde{D}[M, N]$ - блочно-диагональная матрица, составленная из блоков $\tilde{C}[M_k, N_k]$, $k = 1, 2, \dots, p_0-1$, и $\tilde{C}[M_0, \tilde{N}_{p_0}]$, а матрица $R_0[N, N]$ отличается от единичной разве лишь блоком

$$R_0[\tilde{N}_{p_0}, N \setminus \tilde{N}_{p_0}] = (\tilde{C}[M_0, \tilde{N}_{p_0}])^{-1} \cdot \tilde{C}[M_0, N \setminus \tilde{N}_{p_0}].$$

Поэтому спектральные нормы матриц $\tilde{D}[M, N]$ и $\tilde{D}^{-1}[N, M]$ здесь приходится оценивать сверху, исходя из блочно-мультипликативного представления матриц $\tilde{C}[M_0, \tilde{N}_{p_0}]$ и $(\tilde{C}[M_0, \tilde{N}_{p_0}])^{-1}$ с уче-

том замечания 2, соответственно числами

$$\tilde{\sigma}_{\max} = \max \left\{ \sigma_{\max}^{(0)} \left(1 + \sqrt{\sum_{\rho_0 \leq k < \rho} \bar{\lambda}_k^2} \right), \max_{1 \leq k < \rho} \sigma_{\max}^{(k)} \right\},$$

$$\tilde{\sigma}_{\min}^{-1} = \max \left\{ \left(\sigma_{\min}^{(0)} \right)^{-1} \left(\prod_{\rho_0 \leq k < \rho} (1 + \bar{\lambda}_k) \right), \max_{1 \leq k < \rho} \left(\sigma_{\min}^{(k)} \right)^{-1} \right\},$$

где $\sigma_{\max}^{(0)}$ - наибольшее из чисел $\sigma_{\max}^{(k)}$, $\rho_0, \rho_0+1, \dots, \rho$. При этом $\bar{\lambda}_0$ мажорирует евклидову норму блока $R_0[\bar{N}_{\rho_0}, N \cdot \bar{N}_{\rho_0}]$. Таким образом, в оценке (15) параметры λ, μ' следует заменить на

$$\tilde{\lambda} = \min \left\{ 1 + \max_{0 \leq k < \rho} \delta_k, \frac{\tilde{\sigma}_{\max}}{\|A[M, N]\|_E} \left(1 + \sqrt{\bar{\lambda}_0^2 + \sum_{2 \leq k < \rho} \bar{\lambda}_k^2} \right) \right\},$$

$$\tilde{\mu}' = \tilde{\sigma}_{\min}^{-1} (1 + \bar{\lambda}_0) \left\{ \prod_{2 \leq k < \rho} (1 + \bar{\lambda}_k) \right\} \cdot \|A[M, N]\|_E.$$

Оценка нормы вектора $z'[M]$ получается симметричным образом.

ЛИТЕРАТУРА

1. ГОДУНОВ С.К. Решение систем линейных уравнений. - Новосибирск: Наука, 1980.
2. БУЛАВСКИЙ В.А., ЗВЯГИНА Р.А. Обобщение понятия блочности в линейном программировании. - Докл. АН СССР, 1977, т.205, №5, с.993-996.
3. ЗВЯГИНА Р.А. Упорядочение блоков при обновлении базиса с блочной структурой. - Оптимизация, 1983, вып. 33(50), с. 44-55.
4. ЗВЯГИНА Р.А. Выявление хорошо обусловленного блока в прямоугольной матрице. - Оптимизация, 1983, вып.31(48), с. 48-61.

Поступила в ред.-изд. отдел
4.06.1984 г.