

ОБ ОДНОМ МЕТОДЕ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧ НА МИНИМАКС

Л.В.Васильев, В.Н.Тарасов

В настоящей статье предлагается метод для минимизации функции максимума при наличии ограничений. Метод целесообразно применять, когда число функций, из которых выбирается максимум, и число ограничений значительно превышает размерность пространства, в котором производится минимизация.

Пусть $f_i(x)$, $i \in I = 1:N$, $h_j(x)$, $j \in J = 1:N_1$, — непрерывно дифференцируемые на E_n функции. Образует множество

$$Q = \{x \in E_n \mid h_j(x) \leq 0, j \in J\}.$$

и функцию $\varphi(x) = \max_{i \in I} f_i(x)$. Предположим, что функции $h_j(x)$ выпуклы и выполнено условие Слейтера.

Введем обозначения: $R(x) = \{i \in I \mid f_i(x) = \varphi(x)\}$,

$$Q(x) = \{j \in J \mid h_j(x) = 0\}, \quad H(x) = \left\{ \frac{\partial f_i(x)}{\partial x} \mid i \in R(x) \right\},$$

$$H'(x) = \left\{ \frac{\partial h_j(x)}{\partial x} \mid j \in Q(x) \right\}, \quad L(x) = \text{co}\{H(x) \cup H'(x)\}.$$

Рассмотрим задачу минимизации функции φ на множестве Q .

Пусть $z(x) = \min_{x \in L(x)} |x|$. Для того чтобы точка x^* была

точкой минимума φ на Q , необходимо, а в случае выпуклости функции φ и достаточно, чтобы $z(x^*) = 0$. Точка $x^* \in Q$, в которой $z(x^*) = 0$, называется стационарной.

Ниже предлагается метод для нахождения стационарных точек.

Возьмем произвольную точку $x_0 \in Q$ и зафиксируем целое число $n_0 > 1$. Пусть уже найдена точка $x_k \in Q$. Положим

$$x_{k0} = x_k, \quad R_{k0} = R(x_{k0}), \quad Q_{k0} = Q(x_{k0}), \quad H_{k0} = H(x_{k0}), \quad H'_{k0} = H'(x_{k0}),$$

$L_{k0} = L(x_{k0})$, $m_{k0} = |R_{k0}|$, $m'_{k0} = |Q_{k0}|$ (здесь $|S|$ - число элементов множества S). Найдем вектор $z_{k0} \in L_{k0}$ такой, что $z_{k0} = |z_{k0}| = \min_{z \in L_{k0}} \|z\|$.

Если $z_{k0} = 0$, то точка x_k стационарная и процесс прекращается. В противном случае на луче $x_{k0}(\alpha) = x_{k0} - \alpha z_{k0}$, $\alpha \geq 0$, находим точку $x_{k1} = x_{k0}(\alpha)$, в которой

$$\varphi(x_{k1}) = \min_{\alpha \geq 0, x_{k0}(\alpha) \in Q} \varphi(x_{k0}(\alpha)).$$

$$R(x_{k0}(\alpha)) \subset R_{k0}$$

Если

$$R(x_{k1}) \subset R_{k0}, \quad Q(x_{k1}) \subset Q_{k0}, \quad (I)$$

то полагаем $m_{k1} = m_{k0}$, $m'_{k1} = m'_{k0}$, если же хотя бы одно из включений не выполнено, то полагаем

$$m_{k1} = m_{k0} + |R(x_{k1}) \setminus R_{k0}|, \quad m'_{k1} = m'_{k0} + |Q(x_{k1}) \setminus Q_{k0}|.$$

Пусть

$$f_{i_1}(x_{k1}) > f_{i_2}(x_{k1}) > \dots > f_{i_N}(x_{k1}),$$

$$h_{j_1}(x_{k1}) > h_{j_2}(x_{k1}) > \dots > h_{j_{N_1}}(x_{k1}).$$

Образует множества

$$R_{k1} = \{i_q \in I \mid q \leq m_{k1}\}, \quad Q_{k1} = \{j_q \in J \mid q \leq m'_{k1}\},$$

$$H_{k1} = \left\{ \frac{\partial f_{i_q}(x_{k1})}{\partial x} \mid i_q \in R_{k1} \right\}, \quad H'_{k1} = \left\{ \frac{\partial h_{j_q}(x_{k1})}{\partial x} \mid j_q \in Q_{k1} \right\},$$

$$L_{k1} = \text{co}\{H_{k1} \cup H'_{k1}\}$$

и найдем вектор $z_{k1} \in L_{k1}$ такой, что $z_{k1} = |z_{k1}| = \min_{z \in L_{k1}} \|z\|$. Если $z_{k1} = 0$, то полагаем $x_{k+1} = x_{k1}$, если же $z_{k1} > 0$, то на луче $x_{k1}(\alpha) = x_{k1} - \alpha z_{k1}$, $\alpha \geq 0$,

находим точку $x_{k_2} = x_{k_2}(\alpha_{k_2})$, в которой $\varphi(x_{k_2}) =$
 $= \min_{\substack{\alpha > 0, \\ x_{k_2}(\alpha) \in Q \\ x_{k_2}(\alpha) \subset R_{k_2}}} \varphi(x_{k_2}(\alpha))$. В точке x_{k_2} про-

изводим те же операции, что и в точке x_{k_1} и т.д. до тех пор, пока не будет найдена точка x_{k_k} такая, что либо $z_{k_k} = 0$, либо включение

$$R(x_{k_i}) \subset R_{k, i-1}, \quad Q(x_{k_i}) \subset Q_{k, i-1} \quad (2)$$

выполняются n_0 раз подряд, т.е. (2) справедливо для каждого $i \in \bar{t}_k - n_0 : \bar{t}_k$.

После этого полагаем $x_{k+1} = x_{k_k}$.

Заметим, что для любого k число \bar{t}_k конечно, ибо по крайней мере включения (2) выполняются n_0 раз подряд через конечное число шагов, так как количество индексов в I и J конечно.

Если последовательность $\{x_k\}$ конечна, то последняя полученная точка является стационарной по построению. В противном случае справедлива

ТЕОРЕМА. Пусть $D(x_0) = \{x \in Q \mid \varphi(x) \leq \varphi(x_0)\}$ ограничено. Любая предельная точка последовательности $\{x_k\}$ является стационарной точкой функции φ на множестве Q .

ДОКАЗАТЕЛЬСТВО. Существование предельных точек следует из компактности множества $D(x_0)$. Пусть $x_{k_s} \rightarrow x^* \in Q$. Утверждается, что $z(x^*) = 0$. Допустим противное, т.е. что

$$z^* = z(x^*) > 0. \text{ Пусть } S_\delta(x^*) = \{x \in Q \mid |x - x^*| = \delta\}.$$

Существует такое $\delta > 0$, что для всех $x \in S_\delta(x^*)$ будет

$$\left. \begin{aligned} R(x) \subset R(x^*), \quad Q(x) \subset Q(x^*), \\ \min_{z \in L^*(x)} |z| > \frac{z^*}{2}, \end{aligned} \right\} \quad (3)$$

$$\text{где } L^*(x) = \left\{ \frac{\partial f_i(x)}{\partial x}, \frac{\partial h_j(x)}{\partial x} \mid i \in R(x^*), j \in Q(x^*) \right\}.$$

Без ограничения общности можно считать, что $\{x_{k_s}\} \subset S_{\delta/2}(x^*)$ и для $x_{k_s}, y \in S_\delta(x^*)$ будет $R_{k_s, y} \subset R(x^*), Q_{k_s, y} \subset Q(x^*)$.

Тогда из (3) следует, что для $x_{k_3, q} \in S_\delta(x^*)$

$$r_{k_3, q} \geq r^*/2. \quad (4)$$

При каждом k_3 либо а) $x_{k_3, q} \in S_\delta(x^*)$ для всех $q \in 0 : t_{k_3}$; либо б) существует такое число $q_{k_3} \in 0 : t_{k_3}$, что $x_{k_3, q_{k_3}} \in S_\delta(x^*)$.

В случае а) имеем

$$\varphi(x_{k_3, t_{k_3}-1}(\alpha)) \leq \varphi(x_{k_3, t_{k_3}-1}) - \frac{\alpha z^*}{2} + O_{k_3}(\alpha).$$

Поскольку при переходе от $x_{k_3, t_{k_3}-1}$ к $x_{k_3, t_{k_3}}$ выполнено (2) и для $i \in R_{k_3, t_{k_3}-1}$ и $j \in Q_{k_3, t_{k_3}-1}$ будут справедливы неравенства

$$f_i(x_{k_3, t_{k_3}-1}(\alpha)) \leq f_i(x_{k_3, t_{k_3}-1}) - \frac{\alpha z^*}{2} + O_{k_3}^{(i)}(\alpha),$$

$$h_j(x_{k_3, t_{k_3}-1}(\alpha)) \leq h_j(x_{k_3, t_{k_3}-1}) - \frac{\alpha z^*}{2} + O_{k_3}^{(j)}(\alpha),$$

то, как можно показать, в силу соотношений (3), $\inf \alpha_{k_3-1} > 0$ и существует $\beta > 0$ (одно и то же для всех k_3) такое, что

$$\varphi(x_{k_3+1}) \leq \varphi(x_{k_3}) - \beta. \quad (5)$$

Обратимся к случаю б). Выберем число $\bar{v}_{k_3} \in 0 : t_{k_3}$ такое, что $x_{k_3, q} \in S_\delta(x^*)$ для всех $q \in 0 : \bar{v}_{k_3}$, но $x_{k_3, \bar{v}_{k_3}+1} \notin S_\delta(x^*)$. Так как $x_{k_3} \in S_{\delta/2}(x^*)$, то

$$\sum_{q=0}^{\bar{v}_{k_3}} |x_{k_3, q} - x_{k_3, q+1}| \geq \frac{\delta}{2}.$$

Поэтому в силу (4), снова найдется такое $\beta > 0$, что

$$\varphi(x_{k_3, \bar{v}_{k_3}+1}) \leq \varphi(x_{k_3}) - \beta.$$

Отсюда и из (5) вытекает, что $\varphi(x_{k_3}) \rightarrow -\infty$, что невозможно, ибо $\mathcal{D}(x_0)$ ограничено.

Теорема доказана.

В заключение отметим, что в данной работе предлагается новый метод борьбы с заеданием в схеме возможных направлений.

Л и т е р а т у р а

1. ДЕМЬЯНОВ В.Ф., МАЛОЗЕМОВ В.Н. Введение в минимакс. М.,
"Наука", 1972, 368 с.

Поступила в ред.-изд. отд.
12. У. 1976 г.